

تعیین گام زمانی مناسب در تحلیل دینامیکی پل های فلزی راه آهن تحت بارهای متحرک

سجاد احمد حمیدی (دانشجوی دکتری)

فرهاد دانشجو (استاد)

دانشکدهی عمران و محیط‌زیست، دانشگاه نوبت مدیری

در تحلیل سازه‌ها تحت بارهای دینامیکی، انتخاب گام زمانی در دست‌یابی به پاسخ‌های دقیق بسیار حائز اهمیت است. در این تحقیق نیز انتخاب گام زمانی مناسب به‌منظور تحلیل دینامیکی پل‌های راه آهن تحت حرکت بارهای متحرک مورد بررسی قرار گرفته است. با توجه به ماهیت دینامیکی بارهای متحرک، در این تحقیق پاسخ‌های دینامیکی چهار پل فازی با دهانه‌های ۱۰، ۱۵، ۲۰ و ۲۵ متر به حرکت قطار در محدوده سرعت‌های ۱۰۰ تا ۴۰ کیلومتر بر ساعت و فاصله محورهای ۱۳ تا ۲۳ متر، با در نظر گرفتن گام‌های زمانی متفاوت در تحلیل، محاسبه شده است. نتایج حاصله نشان می‌دهد که با افزایش سرعت حرکت قطار (یا افزایش سرعت اعمال بار)، گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل کاهش می‌یابد. در مقابل، با افزایش طول دهانه‌ی پل (یا افزایش پریود ارتعاشی سازه) می‌توان گام زمانی را در تحلیل دینامیکی بزرگ‌تر انتخاب کرد. در این تحقیق با مقایسه‌ی نتایج حاصل از تحلیل دینامیکی با گام‌های زمانی متفاوت، رابطه‌ی برای انتخاب گام زمانی مناسب در تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متحرک ارائه شده است.

sajadahmadh@yahoo.com
danesh_f@modares.ac.ir

واژگان کلیدی: ضربه، پل راه آهن، گام زمانی، تحلیل دینامیکی.

۱. مقدمه

در واقع پایداری یک روش بستگی به میزان خطایی دارد که از یک گام زمانی به گام بعدی منتقل می‌شود. اگر این خطای زیاد باشد پس از چند گام زمانی ممکن است تحلیل دینامیکی واگرا شود و پاسخ‌های دقیق حاصل نشود. در سال ۱۹۷۳ بررسی جامعی درمورد پایداری و دقت روش‌های انتگرال‌گیری در دینامیک سازه‌ها انجام گرفت.^[۱] در برخی از روش‌های تحلیل دینامیکی ممکن است انتخاب گام زمانی نامناسب، ضمن حفظ همگرایی تحلیل، صرفاً باعث کاهش دقت پاسخ‌های به دست آمده شود. در این صورت باید توجه داشت که چون تحلیل به پاسخ رسیده است، احتمال بی‌توجهی به خطای در پاسخ‌ها زیاد است. بهمین دلیل حتی در روش‌های تحلیل دینامیکی پایدار، لازم است دقت پاسخ‌ها و اثرگام زمانی بر آن مورد بررسی قرار گیرد.

در شرایطی که بارهای دینامیکی با سرعت بالا بر سازه اعمال می‌شوند گام زمانی اهمیت بیشتری پیدا می‌کند. چنانچه گام زمانی به قدر کافی کوچک نباشد ممکن است پاسخ‌های به دست آمده در ابتداء و انتهای گام زمانی، که به عنوان نتایج تحلیل لحظه می‌شوند، با مقادیر پاسخ‌های دینامیکی در طول گام زمانی تفاوت چشم‌گیری داشته باشد. از سوی دیگر، چون مقادیر پاسخ‌ها در طول یک گام زمانی در تحلیل‌های دینامیکی محاسبه نمی‌شود و مقدار آن براساس پاسخ‌های ابتداء و انتهای گام زمانی نخمن زده می‌شود وجود اختلاف در مقادیر پاسخ‌ها در طول یک گام زمانی باعث ایجاد خطای در تحلیل دینامیکی می‌شود. بنابراین گام زمانی باید به نحوی انتخاب شود که خطای در تحلیل قابل قبولی کاهش یابد.^[۲]

تحلیل پاسخ پل‌ها به بارهای متحرک، به علمت ماهیت دینامیکی آن و سرعت اعمال بار، با روش‌های استاتیکی امکان‌پذیر نیست. در سال‌های اخیر روش‌های مختلفی برای تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متحرک توسعه محققان ارائه شده است.^[۳] مینی‌اغلب این روش‌ها انتگرال‌گیری نسبت به زمان و تعیین تاریخچه‌ی پاسخ‌های سازه در حین حرکت بار است. روش‌های انتگرال‌گیری در دینامیک سازه‌ها از کارآمدترین روش‌ها در تحلیل سازه‌ها تحت بارهای دینامیکی هستند. در اغلب روش‌های انتگرال‌گیری برای تحلیل دینامیکی سازه‌ها - مانند روش‌های نیومارک و ویلسون برای تأمین همگرایی و افزایش دقت پاسخ‌ها - برای گام زمانی مورد استفاده در تحلیل محدودیت‌هایی در نظر گرفته شده است. مثلاً در روش نیومارک برای دست‌یابی به پاسخ‌های دقیق در تحلیل دینامیکی، گام زمانی انتخاب شده نباید بزرگ‌تر از $T^{0.55}$ (پریود مود اول ارتعاشی سازه) باشد. شرط پایداری روش‌های تقابل محدود و $T^{0.39}$ به ترتیب $Fox-Goodwin$ و $T^{0.32}$ به ترتیب $2T^{0.5}$ است.^[۴]

در روش مانده‌های وزن دار که در سال ۱۹۷۷ برای تحلیل دینامیکی سازه‌ها ارائه شد، بیشترین گام زمانی برای تأمین پایداری روش تحلیل $2T^{0.5}$ تعیین شده است.^[۵] انتخاب گام زمانی از دو جنبه حائز اهمیت است. در برخی از روش‌های تحلیل دینامیکی، پایداری و همگرایی پاسخ‌ها وابسته به انتخاب گام زمانی مناسب است.

حال سکون فرض می‌شود. با بازنویسی معادله ۲ بر مبنای مختصات تعیین یافته، رابطه‌ی ۳ حاصل می‌شود.

$$\ddot{q}_n(t + \delta t) + 2\zeta\omega_n\dot{q}_n(t + \delta t) + \omega_n^2 q_n(t + \delta t) = F_n(t + \delta t) \quad (3)$$

در رابطه‌ی ۳ مقادیر ω_n و $F_n(t)$ به ترتیب از روابط ۴ و ۵ محاسبه می‌شوند.

$$\omega_n = n \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{EI}{mL^4}} \quad (4)$$

$$F_n(t + \delta t) = \frac{2P}{mL} \sum_{j=1}^N \left[\sin\left(\frac{n\pi v(t + \delta t - t_j)}{L}\right) \cdot H(t + \delta t - t_j) \right] + \frac{2P}{mL} \sum_{j=1}^{n+1} \left[(-1)^{n+j} \sin\left(\frac{n\pi v(t + \delta t - t_j - \frac{L}{v})}{L}\right) \cdot H(t + \delta t - t_j - \frac{L}{v}) \right] \quad (5)$$

با حل رابطه‌ی ۳ از طریق به کارگیری روش دیوهامل، مقدار $q_n(t + \delta t)$ و سپس $u(x, t + \delta t)$ محاسبه می‌شود.^[۶]

یکی از مواردی که در تحلیل دینامیکی پل‌های راه‌آهن تحت بارهای متتحرک حائز اهمیت است، بروز پدیده‌ی تشید است. با قطار شامل تعدادی محور هم فاصله است که با سرعت بالا ز روی پل عبور می‌کند. فرکانس اعمال بار در صورتی که سرعت حرکت V و فاصله محورهای قطار d باشد مطابق رابطه‌ی ۶ بیان می‌شود:

$$f_l = \frac{V}{d} \quad (6)$$

چنانچه یکی از فرکانس‌های ارتعاشی پل با فرکانس بارگذاری یکسان باشد، پاسخ‌های پل به حرکت مجموعه بارهای متتحرک هم فاصله افزایش چشم‌گیری خواهد داشت.

۳. مدل‌های دینامیکی

در تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت تأثیر بارهای ترافیکی، با توجه به این که پاسخ‌های پل مانند افت و شتاب در جهت قائم مورد توجه است، معمولاً در اغلب تحقیقات مسئله به صورت دو بعدی مورد تجزیه و تحلیل قرار می‌گیرد؛ یکی راستای طولی پل که در واقع راستای حرکت بار نیز هست و دیگری راستای قائم یا راستای اعمال بار در نظر گرفته می‌شوند.

مدل‌سازی قطار

برای مدل‌سازی وسیله‌ی نقلیه معمولاً از مدل‌های ساده‌ی چون بارهای متمنکز تا مدل‌های پیچیده - شامل مجموعه‌ی از جرم‌ها، فشرها و میزگرها - در تحقیقات استفاده شده است. در بسیاری از تحقیقات نشان داده شده است که افزایش جزئیات مدل‌سازی وسیله‌ی نقلیه صرفاً در افزایش دقت محاسبه‌ی پاسخ‌های وسیله‌ی نقلیه مؤثر است و در پاسخ‌های پل تأثیر چشم‌گیری ندارد.^[۷] بنابراین وقتی هدف از تحقیق صرفاً بررسی پاسخ‌های پل و جنبه‌های سازه‌ی مسئله باشد (مانند تحقیق حاضرا)، در نظر گرفتن جزئیات کم‌تر برای مدل‌سازی وسیله‌ی نقلیه کفايت می‌کند. در این تحقیق از مدل بارهای متمنکز در تحلیل پاسخ‌های دینامیکی پل استفاده شده است. بار هر محور قطار ۲۰ تن و هر قطار شامل ۱۰ محور با فواصل یکسان در نظر گرفته شده است. برای بررسی اثر فاصله محورها بر پاسخ‌های دینامیکی پل، هفت فاصله محور مختلف (از ۱۳ تا ۲۳ متر) در تحلیل‌های دینامیکی مورد استفاده

المعموله برای در نظر گرفتن اثرات دینامیکی بارهای متتحرک روی پل، از پارامتری به نام «ضریب ضربه» استفاده می‌شود که مقدار آن مطابق رابطه‌ی ۱ محاسبه می‌شود. در این رابطه D_{dyn} بیشینه‌ی پاسخ دینامیکی پل و D_{st} بیشینه‌ی پاسخ استاتیکی پل به بار مورد نظر است.^[۸]

$$I = \frac{D_{dyn} - D_{st}}{D_{st}} \Rightarrow \frac{D_{dyn}}{D_{st}} = 1 + I \quad (1)$$

روابط ارائه شده در آئین نامه‌های مختلف برای ضریب ضربه موجود است.^[۹] در تحقیق حاضر برای دست‌یابی به گام زمانی مناسب به منظور تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت تأثیر بارهای متتحرک، پارامتر ضریب ضربه براساس افت وسط دهانه‌ی پل‌ها برای شرایط مختلف با گام‌های زمانی متفاوت محاسبه می‌شود. با مقایسه مقادیر به دست آمده برای ضریب ضربه به ازاء گام‌های زمانی متفاوت، مقدار گام زمانی که در شرایط مختلف به جواب دقیق منتج می‌شود، تعیین می‌شود.

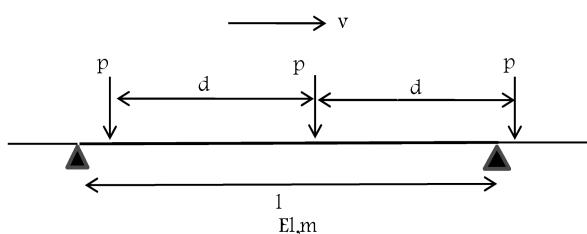
۲. رفتار دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متتحرک

ساده‌ترین روش برای بررسی پاسخ‌های دینامیکی پل‌ها تحت حرکت وسیله‌ی نقلیه در نظر گرفتن پل به صورت یک تیر ساده، و تحلیل دینامیکی آن تحت حرکت بارهای متمنکز است. این روش علاوه بر دقیق بودن نسبتاً ساده است و انجام تحلیل‌های فرداون در زمان کم را - که در این تحقیق برای بررسی گام زمانی در شرایط مختلف مورد نیاز است - ممکن می‌سازد.

برای بررسی نظریه‌ی حاکم بر حرکت قطار بر پل با دهانه‌ی ساده (شکل ۱)، یک تیر با دهانه‌ی به طول L و مقطع ثابت در نظر گرفته شده است. قطار مورد نظر نیز به صورت مجموعه‌ی از بارهای متمنکز هم فاصله در نظر گرفته می‌شود که با سرعت ثابت v روی تیر حرکت می‌کنند. فاصله‌ی این بارها d و مقدار هر بار p لحاظ شده است. معادله‌ی ۲ معادله‌ی حرکت دینامیکی این تیر تحت تأثیر بارهای متمنکز متتحرک است:^[۱۰]

$$m\ddot{u}(x, t + \delta t) + cI\dot{u}''''(x, t + \delta t) + EIu''''(x, t + \delta t) = P \sum_{j=1}^N \delta(x - v(t - t_j)) \times [H(t - t_j) - H(t - t_j - \frac{L}{v})] \quad (2)$$

در این رابطه u' مشتق u نسبت به مختصات x در زمان $t + \delta t$: \dot{u} : مشتق u نسبت به زمان: m : جرم واحد طول تیر: (x, t) : جایه‌جایی قائم تیر: C : میرایی: E : مدول الاستیسیته: I : ممان اینرسی مقطع: δ : تابع دلتای دیراک: $H(t)$: تابع گام واحد: v : زمان رسیدن بار زام روی تیر و N : تعداد بارهای متتحرک است. برای شرایط مرزی، با توجه به این که پل با تکیه‌گاه ساده در نظر گرفته شده است، جایه‌جایی و لنگر در دو انتهای پل صفر است و برای شرایط اولیه نیز پل در ابتدا در



شکل ۱. نمایی از مدل قطار در حال حرکت بر روی پل به صورت بارهای متمنکز متتحرک.^[۱۰]

جدول ۱. مشخصه های قطار در تحلیل های دینامیکی.

دینامیکی	تعداد تحلیل های	ساعت	محدوده تغییرات	مشخصه های قطار
بار هر محور (ton)	۲۰	۱		
تعداد محور ها	۱۰	۱		
فاصله محورها (m)	۲۳, ۲۲, ۱۷, ۱۶, ۱۵, ۱۴, ۱۳	۷		
سرعت حرکت (km/h)	۲۹۷, ۴۰۶, ..., ۱۰۹, ۱۱۸	۳۴		

جدول ۲. مشخصات پل های مورد بررسی در تحقیق.

پر بود ارتعاشی مود اول (s)	طول دهانه پل (m)	فرکانس ارتعاشی مود اول (Hz)
۰,۰۸۳	۱۲	۱۰
۰,۱۲۵	۸	۱۵
۰,۱۶۶	۶	۲۰
۰,۲۰۸	۴,۸	۲۵

قرار گرفته است. سرعت حرکت قطار برای هر یک از فاصله محورها در محدوده ۱۰۰ تا ۴۰۰ کیلومتر بر ساعت تغییر داده شده است. به این ترتیب برای هر یک از فاصله محورها ۳۴ سرعت حرکت مورد تحلیل و بررسی قرار گرفته است. در جدول ۱ مشخصات قطار در تحلیل های دینامیکی این تحقیق نشان داده شده است.

مدل سازی پل

با توجه به این که اغلب پل های راه آهن به صورت تک دهانه و دارای تکیه گاه های ساده اند، متدالو ترین روش برای مدل سازی پل های راه آهن در نظر گرفتن پل به صورت تیر دوسر ساده است. با توجه به این که در تحلیل دینامیکی پل ها تحت حرکت وسیله ای نقلیه، عدمه ای ارتعاشات و جابه جایی ها در راستای قائم بر پل اتفاق می افتد، در نظر گرفتن مسئله به صورت دو بعدی برای بررسی پاسخ های دینامیکی پل کفايت می کند.

در این تحقیق چهار پل با دهانه های ۱۰, ۱۵, ۲۰ و ۲۵ متر مورد بررسی قرار گرفته است. مشخصه های دینامیکی این پل ها در جدول ۲ نشان داده شده است. در مورد هر یک از پل ها، تحلیل های دینامیکی برای هر یک از سرعت ها و فاصله محورهای مندرج در جدول ۱ انجام گرفته است.

۴. تدوین برنامه برای تحلیل دینامیکی در فضای

Matlab

در این تحقیق، با در نظر گرفتن پل به صورت تیری ساده و نیز با در نظر گرفتن محورهای قطار به صورت بارهای متبرک، از روش تحلیلی برای بررسی پاسخ های پل ها به حرکت قطار استفاده شده است.

با این فرضیات برای مدل سازی پل و قطار و براساس رابطه های ۲ تا ۶، برنامه برای Matlab تدوین شده که محاسبه هی افت در نقاط مختلف پل، در طول زمان عبور محورهای قطار و همچنین مقدار بیشینه ای افت در وسط دهانه را ممکن می سازد.

با توجه به این که در اغلب روش های انتگرال گیری در دینامیک سازه ها (چمان که

۵. نتایج

همانطور که در بخش ۴ اشاره شد، به منظور انجام تحلیل های دینامیکی مورد نظر گام زمانی ۰,۰۲۵ ثانیه در نظر گرفته شده است و افت وسط دهانه و ضربه ضربه نیز محاسبه شده است. در شکل های ۲ تا ۵ نمونه یی از نتایج حاصل از تحلیل ارائه شده است.

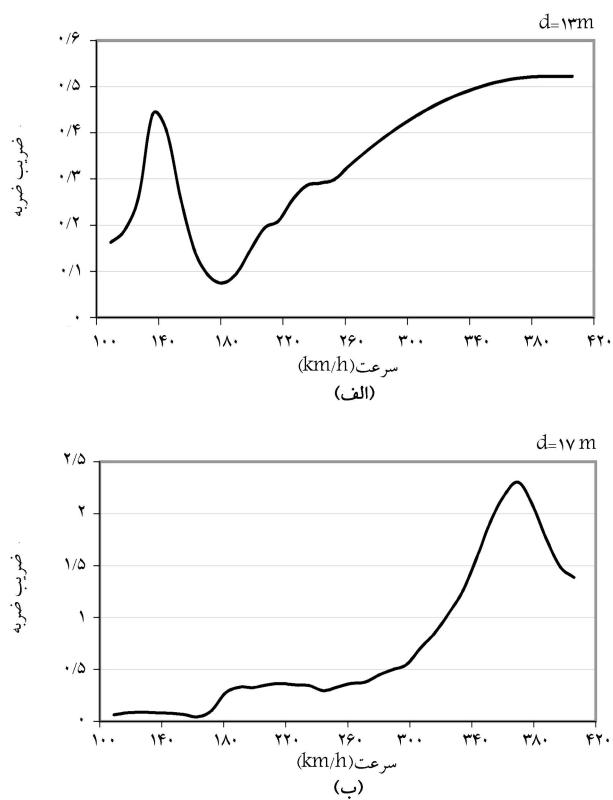
در برخی از موارد، مانند منحنی ضربه برای پل با دهانه ۱۵ متر و فاصله محورهای ۱۳ متر در محدوده سرعت های ۳۶۰ تا ۳۷۵ کیلومتر بر ساعت، مقادیر ضربه در سرعت ۳۷۵ کیلومتر بر ساعت به عملت نزدیکی فرکانس پارگذاری با فرکانس ارتعاشی پل باید بزرگ تر باشد. این مورد با فلش در روی شکل مشخص شده است.

$$V = ۳۷۵ km/h = ۱۰۴,۱۶ m/s \rightarrow f_l = \frac{V}{d} = \frac{۱۰۴,۱۶}{۱۳} = ۸,۰۱ \approx ۸ \quad (۷)$$

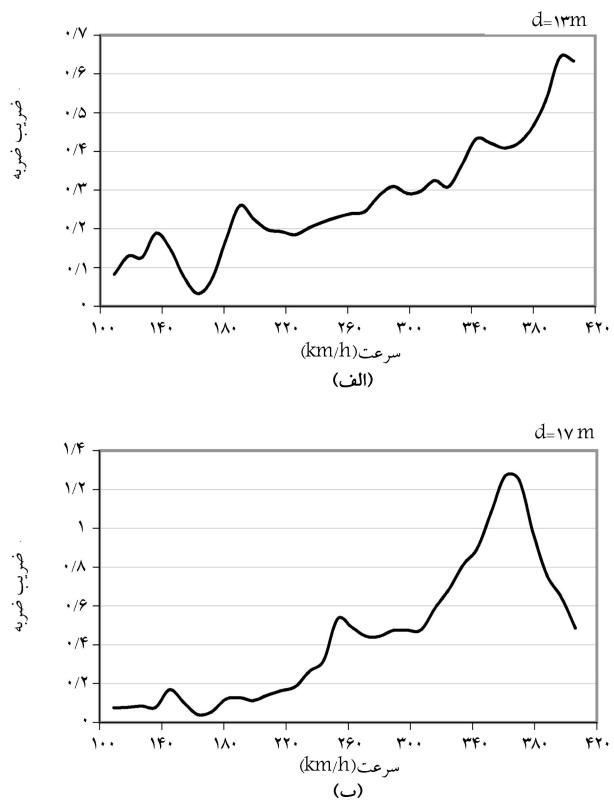
بنابراین شرایط نشان داده شده در شکل بیان گر وجود خطأ در محاسبه ضربه

ضربه است. در این مرحله با کاهش گام زمانی به ۱۵۰,۰ ثانیه، تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه ۱۵ متر و قطار با فاصله محورهای ۱۳ متر مجدداً انجام شده است. نتایج حاصل از اجرای برنامه برای هر دو گام زمانی در شکل ۶ تریم شده است. مشاهده می شود که کاهش گام زمانی در تحلیل دینامیکی باعث افزایش دقت پاسخ ها شده است و نقطه بیشینه منحنی مطابق انتظار در سرعت ۳۷۵ کیلومتر بر ساعت واقع شده است.

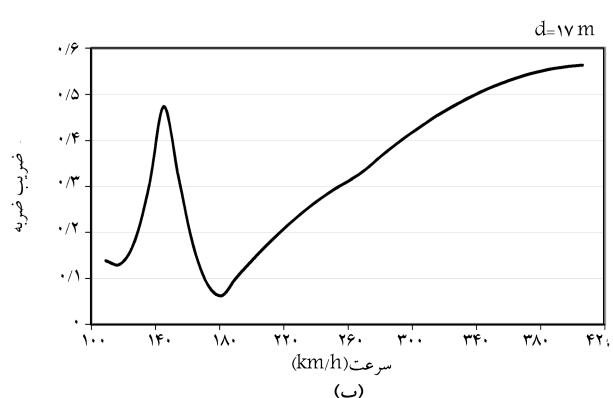
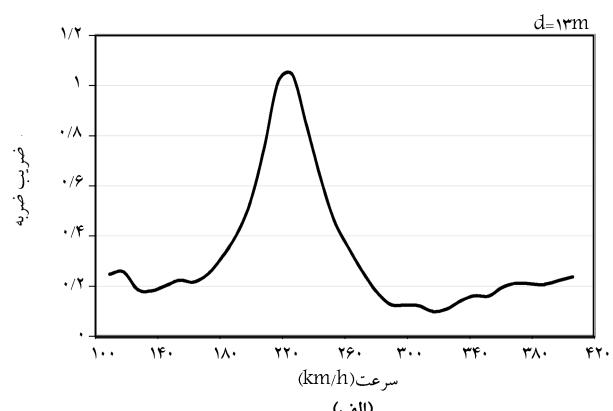
کاهش گام زمانی باعث افزایش دقت پاسخ های حاصل از تحلیل دینامیکی پل می شود، اما باعث افزایش زمان و هزینه تحلیل نیز می شود. بنابراین تعیین گام



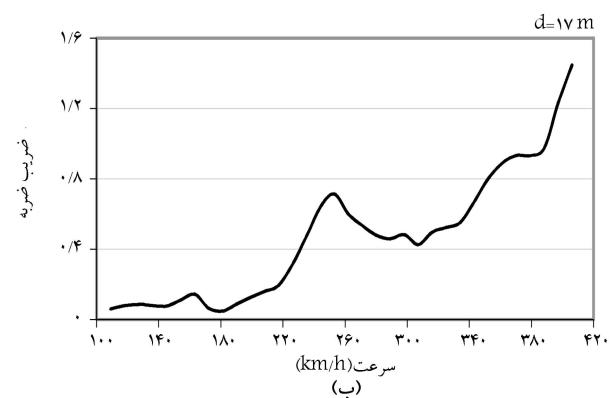
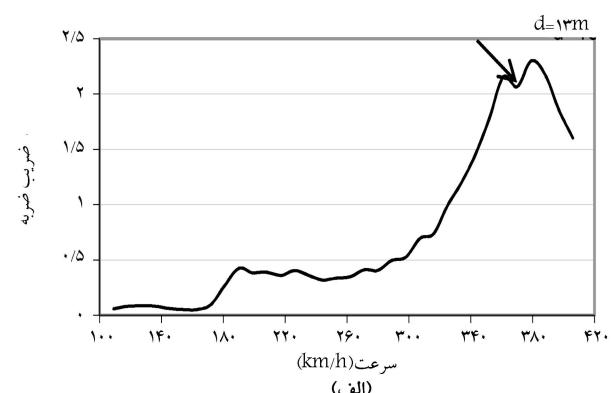
شکل ۴. ضریب ضربه برای پل با دهانه‌ی ۲۰ متر و قطار با فاصله‌ی محورهای ۱۳ و ۱۷ متر.



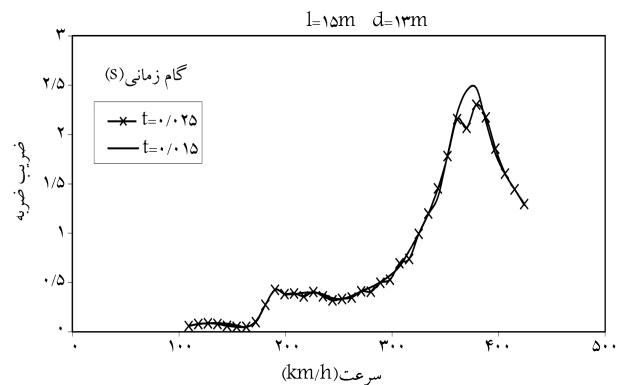
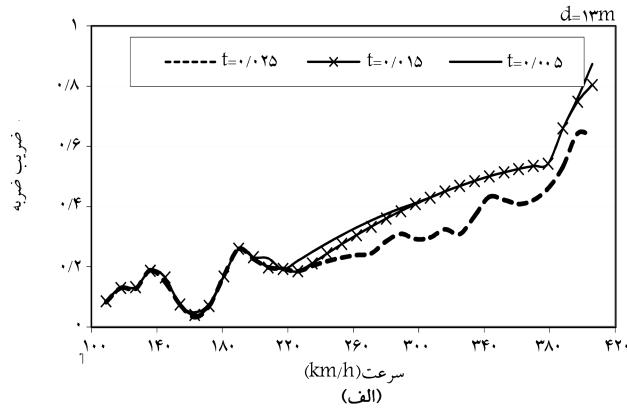
شکل ۲. ضریب ضربه برای پل با دهانه‌ی ۱۰ متر و قطار با فاصله‌ی محورهای ۱۳ و ۱۷ متر.



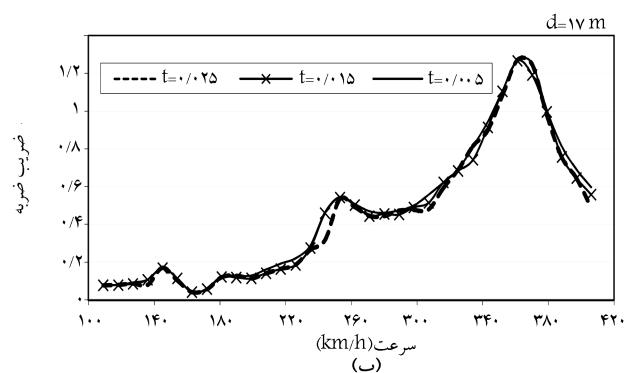
شکل ۵. ضریب ضربه برای پل با دهانه‌ی ۲۵ متر و قطار با فاصله‌ی محورهای ۱۳ و ۱۷ متر.



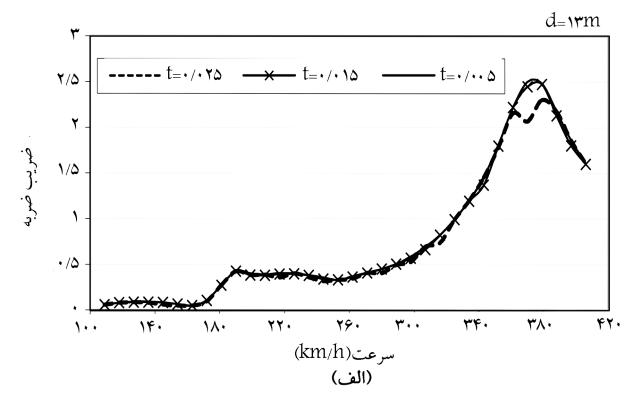
شکل ۳. ضریب ضربه برای پل با دهانه‌ی ۱۵ متر و قطار با فاصله‌ی محورهای ۱۳ و ۱۷ متر.



شکل ۶. مقادیر ضریب ضربه‌ی حاصل از تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه‌ی ۱۵ متر و قطار با فاصله محورهای ۱۳ متر با گام‌های زمانی مختلف.



شکل ۷. مقادیر ضریب ضربه‌ی حاصل از تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه‌ی ۱۵ متر.



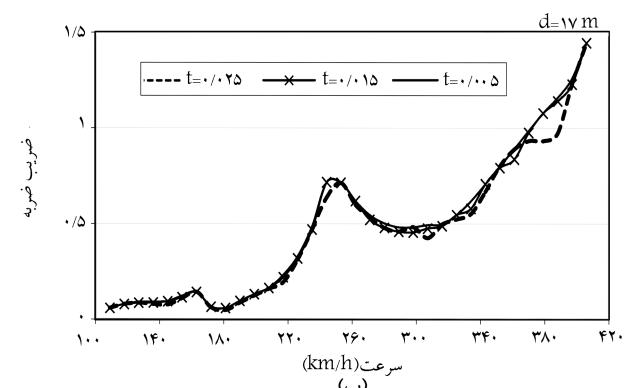
زمانی مناسب برای شرایط مختلف باید به گونه‌یی باشد که در کمترین زمان ممکن جواب‌های دقیق حاصل شود. برای دست‌یابی به این مهم تحلیل‌های دینامیکی برای گام‌های زمانی ۰،۰۰۵، ۰،۰۱۵، ۰،۰۲۵، ۰،۰۳۵، ۰،۰۴۵، ۰،۰۵۵ ثانیه انجام شده است و بیشترین افت وسط دهانه و ضریب ضربه محسوبه شده است. از بررسی نتایج به دست آمده می‌توان پارامترهای تأثیرگذار بر مقدار گام زمانی مناسب جهت تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متغیر را مشخص کرد.

۱.۵. سرعت حرکت

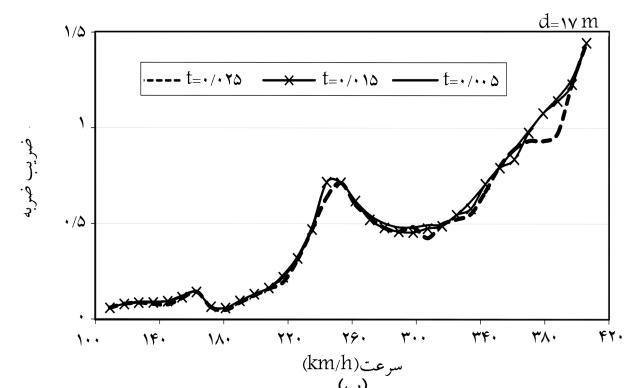
در شکل ۷ تا ۱۰ مقادیر ضریب ضربه برای پل‌ها در برخی از شرایط در سرعت‌های مختلف ترسیم شده است. در این شکل‌ها مقادیر ضریب ضربه براساس گام‌های زمانی ۰،۰۰۵ و ۰،۰۱۵ نشان داده شده است.

با بررسی نتایج که تعدادی از آنها در شکل‌های ۷ تا ۱۰ ارائه شده است، مشاهده می‌شود که برآثر افزایش سرعت، احتمال بروز اختلاف در مقادیر ضریب ضربه - حاصل از تحلیل دینامیکی با گام‌های زمانی مختلف - بیشتر می‌شود و برای رسیدن به پاسخ‌های دقیق لازم است از گام‌های زمانی کوچک‌تر در تحلیل استفاده شود. در واقع با افزایش سرعت حرکت پاره سرعت تغییرات پاسخ‌های پل افزایش می‌یابد. اگر گام زمانی به اندازه‌ی کافی کوچک نباشد احتمال دارد پاسخ‌های بیشینه‌ی پل در نقاط میانی یک گام زمانی واقع شود و در خروجی‌های تحلیل مشاهده نشود. بنابراین لازم است گام زمانی در تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متغیر با افزایش سرعت، کاهش داده شود، به این ترتیب بین گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل به حرکت قطار و سرعت حرکت تناسب معکوس وجود دارد.

$$\delta t_{proper} \propto \frac{1}{V} \quad (8)$$



شکل ۸. مقادیر ضریب ضربه‌ی حاصل از تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه‌ی ۱۵ متر.



در شکل‌های ۷ تا ۱۰ مشاهده می‌شود که ضرایب ضربه‌ی حاصل از تحلیل دینامیکی با گام‌های زمانی مختلف در پل‌های با دهانه‌ی بزرگ‌تر، اختلاف کمتری دارند. این بدان معناست که با توجه به نتایج حاصل از تحلیل‌های دینامیکی انجام‌گرفته در این تحقیق چنین استنبط می‌شود که با افزایش طول دهانه‌ی پل امکان استفاده از گام‌های زمانی بزرگ‌تر در تحلیل دینامیکی فراهم می‌شود. در واقع افزایش طول دهانه‌ی پل باعث افزایش پریود ارتعاشی سازه می‌شود. با توجه به این که در اغلب روش‌های تحلیل دینامیکی سازه‌ها، بیشینه‌ی گام زمانی مناسب به صورت ضریبی

از پریود ارتعاشی مود اول سازه تعریف می‌شود، در اینجا نیز نتایج نشان می‌دهد که گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل‌های تحت بارهای متوجه با طول دهانه‌ی پل (یا همان پریود ارتعاشی پل) رابطه‌ی مستقیم دارد.

$$\delta t_{proper} \propto L \quad (9)$$

۶. تعیین گام زمانی مناسب در تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متوجه

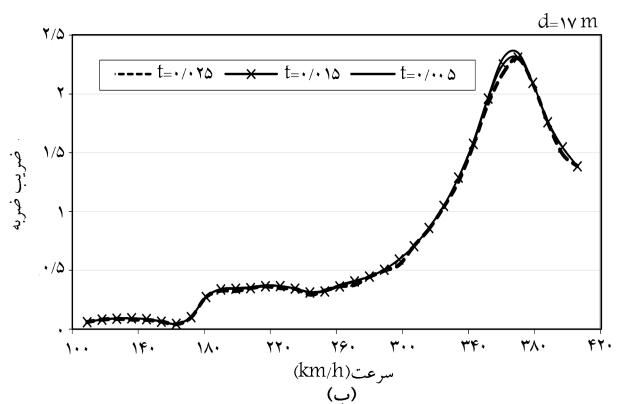
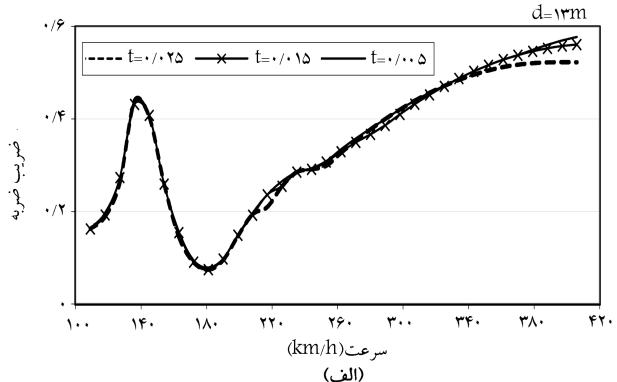
پس از مشخص شدن پارامترهای تأثیرگذار بر انتخاب گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متوجه و نحوه اثرگذاری هرکدام، رابطه‌های ۸ و ۹ با هم ترکیب، و به رابطه‌ی ۱۰ تبدیل می‌شوند:

$$\delta t_{proper} = k \frac{L}{V} \quad (10)$$

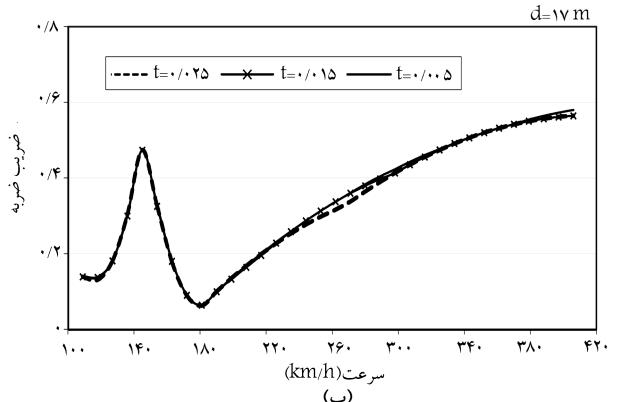
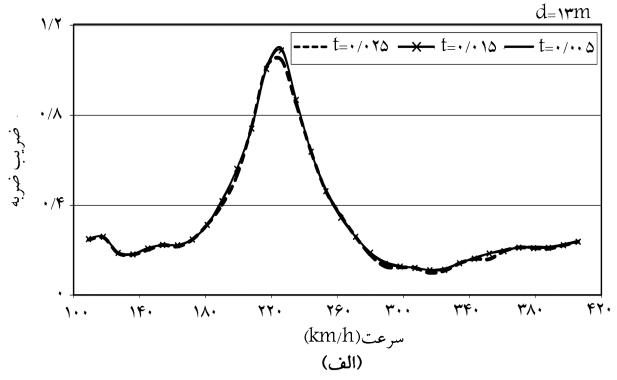
که در آن L طول دهانه‌ی پل (به متر) و V سرعت حرکت بار (بر حسب متر بر ثانیه) است. به این ترتیب طرفین رابطه از نظر ابعادی نیز سازگارند. برای تعیین مقدار ضریب k در رابطه‌ی ۱۰ لازم است مقدار گام زمانی مناسب حاصل از تحلیل های دینامیکی محاسبه شده با مقادیر $\frac{L}{V}$ متناظر مقایسه شود.

برای تعیین گام زمانی مناسب با توجه به نتایج تحلیل های دینامیکی انجام گرفته، لازم است ابتدا یک معیار مشخص برای خطای تعیین شود. با توجه به این که در آئین نامه‌های مختلف (مانند آشتو و AREMA) ضریب ضربه تا دو رقم اعشار محاسبه می‌شود، $1^{[10]}$ می‌توان معیار خطای را 0.01 در نظر گرفت، به این معنی که هرگاه اختلاف ضرایب ضربه می‌محاسبه شده برای یک پل از تحلیل های دینامیکی با دو گام زمانی متفاوت کم تر از 1% باشد، می‌توان گام زمانی بزرگتر را به عنوان بیشینه گام زمانی منتخب در تحلیل دینامیکی در نظر گرفت. نحوه انتخاب گام زمانی مناسب براساس نتایج تحلیل های انجام گرفته در این تحقیق - برای پل با دهانه‌ی 10 متر و چهار سرعت حرکت متفاوت - در جدول ۳ نشان داده شده است. برای مثال در سرعت 118 کیلومتر بر ساعت ضریب ضربه می‌محاسبه شده با گام زمانی 0.05 ثانیه با ضرایب ضربه می‌محاسبه شده با گام‌های زمانی بعدی بیش از 1% تفاوت نشان می‌دهد. بنابراین گام زمانی مناسب در این سرعت 0.05 انتخاب شده است که تفاوت ضریب ضربه می‌مربوط به آن با ضریب ضربه می‌حاصل از تحلیل با گام‌های زمانی کوچک‌تر، کمتر از 1% است.

پس از تعیین گام زمانی منتخب برای تمامی شرایط، و با قراردادن آن در رابطه‌ی 3 مقدار ضریب k متناظر محاسبه می‌شود. در جدول 4 کمترین مقادیر k که با این روش تعیین شده، ارائه شده است. کمترین مقدار به دست آمده برای 195 کم بر ساعت در نظر گرفتن این مقدار برای ضریب k ، در تمام شرایط محافظه کارانه است. در جدول 4 علاوه بر کمینه ضریب k ، برای هر یک از پل‌ها به صورت مجزا کمترین مقدار k ، مقدار متوسط k ، و انحراف معیار ضریب k نیز ارائه شده است. مشاهده می‌شود که کمترین مقادیر به دست آمده برای ضریب k در رابطه‌ی $\delta t_{proper} = k \frac{L}{V}$ برای پل‌های با دهانه‌های مختلف و قطار با فاصله محورهای مختلف بسیار نزدیک به هم است. انحراف معیار که میزان پراکندگی داده‌ها را نشان می‌دهد، نیز کوچک است و نشان می‌دهد که تغییرات مقادیر به دست آمده برای k کم است؛ همچنین می‌توان از نتایج تحلیل های دینامیکی این تحقیق برای انتخاب گام زمانی مناسب در تحلیل پل‌ها تحت حرکت قطار استفاده کرد.



شکل ۹. مقادیر ضریب ضربه می‌حاصل از تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه‌ی 13 متر. (ب)



شکل ۱۰. مقادیر ضریب ضربه می‌حاصل از تحلیل دینامیکی برای پل با دهانه‌ی 17 متر. (ب)

جدول ۳. تعیین گام زمانی مناسب بر اساس نتایج تحلیل دینامیکی پل با گام‌های زمانی متفاوت.

گام زمانی منتخب	ضریب ضربه						سرعت (km/h)
	$\delta t = 0,0025$	$\delta t = 0,005$	$\delta t = 0,01$	$\delta t = 0,015$	$\delta t = 0,025$	$\delta t = 0,05$	
۰,۰۵	۰,۰۸۵۹۶	۰,۰۸۵۷۶	۰,۰۸۵۷۶	۰,۰۸۵۷۶	۰,۰۸۲۴۲	۰,۰۸۲۴۲	۱۰۹
۰,۰۲۵	۰,۱۳۲۲۲	۰,۱۳۲۲۲	۰,۱۳۲۲۲	۰,۱۲۹۹۰	۰,۱۲۹۴۹	۰,۱۰۲۸۳	۱۱۸
۰,۰۱۵	۰,۱۶۴۶۵	۰,۱۶۴۶۵	۰,۱۶۰۱۰	۰,۱۶۴۶۵	۰,۱۴۸۰۸	۰,۱۴۸۰۸	۱۴۵
۰,۰۱	۰,۲۲۹۱۹	۰,۲۲۷۷۸	۰,۲۲۱۸۲	۰,۱۹۷۹۸	۰,۱۹۷۹۸	۰,۱۹۷۹۸	۲۰۸

حاصل وابسته به انتخاب مقدار گام زمانی است. بنابراین برای رسیدن به مقادیر دقیق پاسخ‌های دینامیکی پل به بارهای متوجه لازم است در تحلیل گام زمانی مناسب تعیین شود. این امر مستلزم انجام تحلیل‌های دینامیکی با در نظر گرفتن گام‌های زمانی متفاوت است که باعث صرف زمان و هزینه اضافه می‌شود، در حالی که وجود رابطه‌یی برای تعیین گام زمانی مناسب در تحلیل پل‌ها تحت بارهای متوجه این امکان را به محققین و مهندسین می‌دهد که بدون نیاز به سعی و خطاها مکرر و انجام تحلیل‌های فراوان، گام زمانی مناسب برای تحلیل‌های دینامیکی را در هر شرایط تعیین و استفاده کنند. به این ترتیب حجم تحلیل‌های دینامیکی شدیداً کاهش می‌یابد.

برای بررسی اثر پارامترهای مختلف بر مقدار گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متوجه، چهار دهانه پل تحت حرکت بار با سرعت‌های مختلف و با در نظر گرفتن گام‌های زمانی متفاوت در تحلیل، مورد بررسی قرار گرفت. هرگاه اختلاف ضرایب ضربه حاصل از تحلیل دینامیکی برای دو گام زمانی متفاوت کمتر از 1° باشد، گام زمانی بزرگ‌تر به عنوان گام زمانی مناسب در تحلیل پل تحت بار متوجه انتخاب می‌شود. به این ترتیب برای شرایط مختلف گام‌های زمانی که به جواب دقیق منتج شده است، تعیین شد.

تحلیل‌های انجام‌گرفته نشان می‌دهد که با افزایش سرعت حرکت بار بر روی پل لازم است گام زمانی برای تحلیل کوچک‌تر در نظر گرفته شود. در مقابل افزایش طول دهانه‌ی پل که معادل افزایش پریود ارتعاشی سازه است، امکان استفاده از گام‌های زمانی بزرگ‌تر را در تحلیل دینامیکی پل فراهم می‌آورد.

در این تحقیق برای دست‌یابی به رابطه‌یی جهت تعیین گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متوجه، مقادیر L/V و گام زمانی منتخب متناظر مقایسه، و مقدار ضریب k برای رابطه $k \delta_{proper} = k \frac{L}{V}$ تعیین شد. کمترین مقدار محاسبه شده در این تحقیق برای ضریب k در جهت اطمینان به عنوان ضریب فرمول ارائه شده برای تعیین گام زمانی مناسب در تحلیل دینامیکی انتخاب شده است.

جدول ۴. کمترین مقدار k در رابطه‌یی حاصل از تحلیل‌های دینامیکی.

فاصله محور (m)	طول دهانه (m)			
	۲۵	۲۰	۱۵	۱۰
۰,۰۲۰۵	۰,۰۲۶۵	۰,۰۳۵۱	۰,۰۳۳۹	۱۳
۰,۰۱۹۵	۰,۰۲۲۷	۰,۰۲۱۷	۰,۰۳۲۶	۱۴
۰,۰۳۰۲	۰,۰۲۰۶	۰,۰۲۰۹	۰,۰۳۵۱	۱۵
۰,۰۳۶۲	۰,۰۲۳۸	۰,۰۲۳۴	۰,۰۳۰۱	۱۶
۰,۰۲۸۱	۰,۰۲۷۶	۰,۰۲۵۱	۰,۰۴۰۱	۱۷
۰,۰۳۲۸	۰,۰۲۳۲	۰,۰۵۲۷	۰,۰۲۷۶	۲۲
۰,۰۲۹۱	۰,۰۲۳۸	۰,۰۲۸۴	۰,۰۵۳۹	۲۳
کمینه	۰,۰۲۰۶	۰,۰۲۰۹	۰,۰۲۷۶	
میانگین	۰,۰۲۴۰	۰,۰۲۹۶	۰,۰۳۶۲	
انحراف معیار	۰,۰۰۲۴	۰,۰۱۱۳	۰,۰۰۸۷	

به این ترتیب برای انتخاب گام زمانی مناسب برای تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت حرکت قطار رابطه‌یی ۱۱ پیشنهاد می‌شود:

$$\delta t_{proper} = 0,195 \frac{L}{V} \quad (11)$$

که در آن، L طول دهانه‌ی پل (به متر) و V سرعت حرکت قطار (به متر بر ثانیه) است. طرفین این رابطه از لحاظ ابعادی یکسان‌اند. هر دو طرف رابطه دارای بعد زمان (با واحد ثانیه) است.

۷. نتیجه‌گیری

در این تحقیق نشان داده شد که تحلیل دینامیکی پل‌ها تحت بارهای متوجه گرچه مستقل از مقدار گام زمانی پایدار بوده و به جواب منتهی می‌شود، دقت پاسخ‌های

منابع

- Yang, Y.B.; Yau, J.D. and Wu, Y.S. "Vehicle-bridge interaction dynamics-with application to high-speed railways", *World Scientific, Publisher, ISBN: 978-981-238-487-6, Pub.(2004)* K-novel release (Oct 1, 2009).
- Razavi, H. Abolmaali, A. and Ghassemieh, M. "A weighted residual parabolic acceleration time integration method for problems in structural dynamics", *The Journal Computational Methods in Applied Mathematics*, 7, (2), pp.227-238 (2008).
- Bathe, K.J., and Wilson, E.L., "Stability and accuracy analysis of direct time integration methods" *International Journal of Earthquake Engineering and Structural Dynamics*, 1, pp.283-291, (1973).

4. Askes, H. Wang, B., Bennett, T., "Element size and time step selection procedures for the numerical analysis of elasticity with higher order of inertia", *Journal of Sound and Vibration*, 314, pp. 650-656, (2008).
5. Moghimi, H. and Ronagh, H.R. "Impact factors for a composite steel bridge using non-linear dynamic simulation", *International Journal of Impact Engineering*, **35** Issue 11, pp.1228-1243, (November 2008).
6. Goicolea, J.M., Dominguez, J., Navarro, J.A., Gabaldón, F., "New dynamic analysis methods for railway bridges in codes IAPF and eurocode 1", Railway Bridges Design, Construction and Maintenance Spanish group of IABSE Madrid, pp.12-14 (june 2002).
7. Karoumi, R. "Response of cable-stayed and suspension bridges to moving vehicles", PhD thesis, Royal Institute of Technology, Sweden (1999).
8. Zhang, X. Sennah, K., Kennedy, J.B., "Evaluation of impact factors for composite concrete–steel cellular straight bridges", *Engineering Structures*, **25** (3), February 2003, PP. 313-321 (December 2000).
9. Hamidi, S.A. and Daneshjoo, F. "Determination of impact factor for steel railway bridges considering simultaneous effects of vehicle speed and axle distance to span length ratio", *Engineering Structures*, **32** (5), PP.1369-1376 (may 2010)
10. American Railway Engineering and Maintenance-of-Way Association, "AREMA manual" North American railway industry group, Washington, DC, IHS Inc (2006).