

بررسی تأثیرات خطای همانندسازی ساختار چرخشی در تحلیل جریان در کanal با روش شبیه‌سازی مستقیم DNS

اهام رجی^{*} (دانشجوی دکتری)

محمد رضا کاوپور (دانشیار)

دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه خواجه نصیرالدین طوسی

برای سری‌های فوریه و چبیشف^۱، تحلیل خطای در تقریب ضرایب انتگرالی کوادراتیک گاوین از راه ساده‌ی تحلیل همانندسازی^۲ ممکن است. برای ایجاد کدهای شبیه‌طیفی مناسب و پایدار با حذف این خطای در مسائل مکانیک سیالات استفاده از فرمولاسیون «قانون ۲/۳» پیشنهاد می‌شود. در این نوشتار به بررسی تأثیر الگوهای همانندسازی غیرمحذوف^۳، حذف همانندسازی در راستای قائم^۴، حذف خطای همانندسازی در عرضی^۵، و حذف همانندسازی در ۳ راستا (کامل)^۶ در حذف خطای همانندسازی در جریان یک کanal پرداخته شده است. تحلیل جریان با حل مستقیم معادلات ناولر-استوکس تراکم‌نایپر DNS به روش شبیه‌طیفی و الگوریتم کام زمانی متغیر و ساختار چرخشی جمله جایجایی انجام شده است. نتایج حاصله نشان می‌دهد علی‌رغم افزایش تعداد دفعات عملیات در الگوریتم‌های اصلاحی حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی و حذف همانندسازی در ۳ راستا (کامل)، استفاده از این روش‌ها منجر به افزایش دقت و کاهش هزینه‌های محاسباتی در حدود ۳۳٪ می‌شود. تفاوت مقادیر شدت آشفتگی میان این ۲ روش نیز بیشینه‌ی ۵/۵٪ برآورد می‌شود، در حالی که اختلاف مقادیر شدت آشفتگی در روش همانندسازی غیرمحذوف و الگوهای فوق بین ۷ تا ۹ برابر است. درنهایت با توجه به مقادیر آشفتگی محاسبه شده، نتیجه‌گیری شد که روش‌های بهبودیافته با حذف همانندسازی از منظر اقتصادی عملکرد مطلوب‌تری دارند.

rajabি@dena.kntu.ac.ir
kavianpour@kntu.ac.ir

واژگان کلیدی: شبیه‌سازی عددی مستقیم DNS، روش شبیه‌طیفی^۷، جریان کanal، خطای همانندسازی، گام زمانی متغیر

۱. مقدمه

زیرا روش‌های طیفی و شبیه‌طیفی دقت بسیار بالاتری نسبت به سایر روش‌های عددی دارند. روش‌های طیفی انواع مختلفی دارند که با توجه به روش کمینه‌کردن تابع باقیمانده، معمول‌ترین آن‌ها عبارتند از: روش گالرکین و روش تربیبی با شبیه‌طیفی. همچنین در روش‌های طیفی از توابع اساسی مختلفی استفاده می‌شود که انتخاب تابع بهینه با توجه به هندسه‌ی مسئله تعیین می‌شوند. در شرایط مرزی متناوب استفاده از سری‌های فوریه و در محدوده‌های متناهی با شرایط غیرمتناوب، بهترین انتخاب، چندجمله‌ی چبیشف است.

تفاوت اصلی میان روش گالرکین و روش شبیه‌طیفی به پذیده‌ی به نام «همانندسازی» استناد داده می‌شود. برای تعریف ساده‌ی از این پذیده باید اشاره کرد که در یک شبکه‌ی N نقطه‌ی ترکیبات فوریه $\exp(ikx)$ با $k=n/2$ با عنوان موچ کوتاه ظاهر می‌شوند و در این حالت گفته می‌شود میان عدد موج بلند و کوتاه همانندسازی صورت می‌گیرد.^[۱]

در روش شبیه‌طیفی (تربیبی) هم‌زمان هر دو خطای همانندسازی و قطع شدگی وجود

در طول ۲۵ سال اخیر، شبیه‌سازی عددی مستقیم به ابزاری ارزشمند جهت تحقیقات در جریان‌های آشفته‌ی محصور در جداره تبدیل شده است و بررسی‌های متنوعی پیرامون ویژگی‌های آماری و همچنین ویژگی‌های ساختاری آشفتگی محصور در دیواره انجام است. یکی از ساده‌ترین جریان‌های محصور در جداره‌ی جریان عبوری از یک کanal مسطح است که اولین بار در سال ۱۹۸۷ مدل‌سازی شد.^[۱] و تاکنون نیز با روش‌های مختلف و با اعداد رینولدز متفاوت شبیه‌سازی شده است. مثلاً می‌توان به پژوهش‌هایی در دانشگاه توکیو در شبکه‌ی به ابعاد $230 \times 1025 \times 2048$ و عدد رینولدز اصطکاکی $Re_T = 2220$ ^[۱] و همچنین شبیه‌سازی عددی مستقیم جریان کanal در اعداد رینولدز اصطکاکی $Re_T = 2000$ در شبکه‌ی به ابعاد $6144 \times 6333 \times 4608$ در مؤسسه‌ی DEISA در اروپا اشاره کرد.^[۲] متدالوی ترین شیوه برای شبیه‌سازی عددی مستقیم استفاده از روش‌های طیفی است،

* نویسنده مسئول
تاریخ: دریافت ۹/۹/۱۳۹۰، اصلاحیه ۱۵/۵/۱۳۹۰، پذیرش ۱۲/۱۴/۱۳۹۰.

بررسی تأثیر همانندسازی در تحلیل فوریه‌ی چند سطحی در حل معادلات دیفرانسیل پاره‌بی با روش الگوریتم‌های چند شبکه‌ی^{۱۰} و یا خطای همانندسازی در تحلیل زیرفضای موجک‌های^{۱۱} دو بعدی اشاره کرد.^[۱۲]

در ادامه‌ی بررسی تأثیر خطای همانندسازی بر حل معادلات دیفرانسیل، در سال ۱۹۹۴ نیز به تشریح اثر همانندسازی در معادله‌ی موج خطی یک بعدی با ضریب متغیر و ایجاد خطاهای غیرقابل پذیرش با فرض حل قابل قبول میدان پرداخته شد.^[۱۳] همچنین در سال‌های ۱۹۸۳ و ۱۹۹۱ تحقیقاتی در زمینه‌ی تحلیل ورتسکس تیلور-گرین^{۱۲} در حالت سه بعدی و با اعداد ریولوز مقاومت و با استفاده از روش‌های عددی اختلاف محدود و طیفی اعم از گالرکین و شبکه‌طیفی و با توجه به ساختارهای معمول گستته‌سازی عبارت غیرخطی شامل ساختار چرخشی^{۱۳}، ساختار متقاضان انحرافی^{۱۴}، ساختار انتقالی^{۱۵}، و ساختار واگرایی^{۱۶} انجام شد و تأثیر همانندسازی بر پارامترهای آشفتگی در تحلیل جریان در الگوهای گستته‌سازی عبارت غیرخطی به روش شبکه‌طیفی در مقایسه با روش گالرکین (بدون همانندسازی) ارائه شد.^[۱۴, ۱۵]

همچنین در گزارش‌هایی نتایج حاصل از تحلیل جریان به روش شبکه‌سازی عددی مستقیم با استفاده از روش گالرکین و شبکه‌طیفی PS در ساختارهای چرخشی و متقاضان انحرافی مورد بحث و بررسی قرار گرفت.^[۱۶, ۱۷] در سال ۱۹۹۶ نیز به بیان تحلیلی مقاومت میان نتایج حاصل از تأثیرات همانندسازی در ساختارهای مختلف عبارت جابجایی در محاسبات شبکه‌طیفی معادلات ناویر استوکس پرداخته شد و برای نمونه به بررسی خطای همانندسازی در معادله‌ی برگز و جریان آشفته‌ی ایزوتrop پتروکم پذیر به روش LES اشاره شد.^[۱۷] در ادامه، در سال ۱۹۹۷ نمونه‌ی عددی جریان آشفته‌ی کانال به روش LES و اجراء محدود با ساختارهای مقاومت عبارت غیرخطی جابجایی بهویه ساختار چرخشی و ساختار متقاضان انحرافی در روش LES و تأثیر همانندسازی در نتایج حاصله ارائه شد.^[۱۸] امروزه نیز تأثیر خطای همانندسازی در شرایط مقاومت تحلیل جریان آشفته‌ی کانال به روش LES همواره مدنظر قرار گرفته است.^[۱۹]

بدین ترتیب برای این مطلب شواهد منطقی وجود دارد که اگر در یک مسئله‌ی معلوم علی‌رغم وجود همانندسازی دقت کافی در محاسبات وجود داشته باشد و ابعاد شبکه به اندازه‌ی کافی ریز باشد، نتایج حاصله همانند پاسخ در حالت اصلاحی حذف همانندسازی خواهد بود. همچنین با توجه به مشاهده‌های عددی معتبر، استفاده از ساختارهای مناسب برای گستته‌سازی معادلات مانند ساختار چرخشی، ساختار متقاضان انحرافی، ساختار انتقالی و ساختار واگرایی موجب اصلاح برخی ناپایداری‌های زمانی می‌شود و در محاسبات بدون حذف همانندسازی می‌توان از آن‌ها استفاده کرد. این تذکر لازم است که در برخی کاربردهای روش‌های طیفی مانند جریان کاملاً آشفته، إعمال دقت کافی در ریزکردن مش‌بندی به دلیل محدودیت ابزار کامپیوتربی مشکل است. در صورتی که ابعاد شبکه‌ی مش‌بندی در جریان‌های آشفته به گونه‌یی باشد که توانایی بررسی مقیاس‌های کوچک وجود داشته باشد، تأثیر همانندسازی بالطبع مورد توجه قرار می‌گیرد. البته خطاهای همانندسازی^{۱۷} معمولاً با افزایش مرتبه‌ی الگو افزایش می‌یابد، مشتقات اول با دقت بیشتری معین می‌شوند و ازین رو اثر متقابل همانندسازی در مودهای با بسامد بالاتر، تأثیر بیشتری بر ضرایب خواهد داشت. درنهایت می‌توان گفت علی‌رغم نامعلوم بودن دقیق علت ناپایداری برای رفع خطای همانندسازی ۳ استراتژی فیلترکردن، حفظ بقای انرژی در روابط گستته‌سازی شده، و دقت بسیار بالا در گستته‌سازی زمانی و مکانی پیشنهاد شده است. البته در صورتی که میدان جریان به خوبی با مدل طیفی همگرای نمایی قابل تحلیل شده باشد، بقای انرژی با تقریب بالای ارضا می‌شود و نیازی به ساختارهای اصلاحی همانندسازی نیست.

دارد. این خطای در محاسبه‌ی جملات غیرخطی در روش شبکه‌طیفی به دلیل ساختار گستته‌سازی شده‌ی رابطه‌ی اندازه‌ی حرکت ظاهر می‌شود که با برخی شیوه‌های اصلاحی از بین می‌روند. اهمیت خطای همانندسازی اضافی در روش تریبی بهویه در سال‌های ابتدایی رواج روش طیفی در مدل‌سازی همواره مورد بحث و جدل بوده است و به طور خاص دو موضوع وارده‌ی تأثیر همانندسازی بر دقت و در مسائل تدریجی پایداری زمانی محاسبات مدنظر قرار گرفته است. بدین سبب بسیاری از برنامه‌های جدید از رویه‌ی حذف همانندسازی و یا از الگوریتم‌های ویژه‌ی عددی که حالت بقایی رابطه‌ی انرژی گستته‌شده را تأمین کنند، استفاده می‌کنند.

تأثیر خطای همانندسازی اولین بار توسط فیلیپ^۸ (GCM) ۱۹۵۶ خود را به ناپایداری که منحصر به عملت همانندسازی ایجاد شده بود، نسبت داد. هر چند ناپایداری این مدل با کاهش قابل توجه گام زمانی و بعد از شکه صورت پذیرفت، ولی انتقال عدد موج بلند به کوتاه بهمنزله‌ی منشاء ناپایداری فرض شد. فیلیپ^۹ با استفاده از فیلتر همه‌ی یا هیچ، پایداری مدل خود را تضمین کرد. پیشنهاد فیلیپ برای فرایند متوقف کردن همانندسازی، استفاده از فیلتر مکانی برای حذف امواج با عدد موج h و $2h$ بود.^[۲]

برای روش‌های طیفی حذف اعداد موج آزاده‌نده قبل از هر انتقال به مقادیر شبکه صورت می‌گیرد. سپس در سال ۱۹۷۱ پیشنهاد شد که با فیلترکردن $1/3$ بالایی نیز می‌توان طیف همانندسازی را کاملاً از بین برد.^[۱۰] و نشان داده شد که پالایش نیمی از این طیف بی‌فایده است و اگر همه‌ی امواجی که در آن‌ها $K/2 < k < K/3$ است، فیلتر شوند؛ در این صورت فعل و انفعال کوادراتیک دو عدد موج p و q که از فیلتر عبور کرده‌اند، فقط با اعداد موج پالایش شده همانندسازی خواهد کرد و این بدان دلیل است که جابجایی همانندسازی در k همیشه باید مضری از $2k$ باشد. در نتیجه فقط کافی است اعداد موج میان $2h$ و $3h$ برای متوقف کردن همانندسازی فیلتر شوند.

در واقع اعمال «قانون $2/3$ » تأثیری بر امواج در دامنه‌ی $-2/3K, 2/3K$ دارد، ولی همه‌ی ضرایب فوریه با شرط $K/2 < k < K/3$ در انتهای هر گام زمانی صفر می‌شوند. در سال ۱۹۶۶ نیز پیشنهاد دیگری مبنی بر استفاده از رابطه‌ی اختلاف محدود بهبود یافته ارائه شد که بقای رابطه‌ی انرژی را ارضا کند که این راه حل هم مانع ناپایداری ناشی از همانندسازی شد.^[۱۱]

به طورکلی می‌توان گفت مقالات متعددی در طول سالیان اخیر بهویه در زمان طرح شبکه‌ی طیفی برای حل جریان‌های هیدرولیکی به روش شبکه‌سازی مستقیم ارائه شده است، که در آن به نقش فرایند موسوم به همانندسازی در آن و بهویه روش شبکه‌طیفی پرداخته شده است. در این ملاحظات تأثیر خطای همانندسازی بر پایداری و دقت روش‌ها مدنظر قرار گرفته است. در الگوریتم‌های بهینه، همواره پیشنهادهای مبنی بر کتترل و یا حذف تأثیر همانندسازی در دقت روش طیفی بوده است؛ زیرا در سال ۱۹۷۹ ثابت شد که تأثیر همانندسازی در دقت روش طیفی با خطای ناشی از قطع شدگی در یک مرتبه قلل دارد.^[۱۲] بدین ترتیب با آگاهی از یکسان‌بودن کاهش نزخ رشد خطای قطع شدگی و درون‌بابی، رفتار مشابه خطاهای تقریب در الگوی گالرکین و شبکه‌طیفی (تریبی) مشخص می‌شود. از تأثیر خطای همانندسازی در آنالیز فوریه و حل معادلات دیفرانسیل پاره‌بی به روش طیفی، برخی نتایج به این شرح ارائه شده است: مثلاً در معادله‌ی برگز پایدار نیز نزخ افت در روش گالرکین بدون خطای همانندسازی و روش شبکه‌طیفی (تریبی) با تأثیر همانندسازی^۹ مشابه است.^[۱۳] همچنین در برآورده جریان سه بعدی پایدار معادلات ناویر استوکس نشان داده می‌شود که تقریب‌های روش گالرکین (بدون خطای همانندسازی) و روش شبکه‌طیفی (با تأثیر همانندسازی) رفتارهای مشابه دارند که برای هر سه تقریب فوریه، چیزی‌شف، و لیاندر صادق است.^[۱۴] از تحقیقات جدیدتر در این زمینه نیز می‌توان به

این چندجمله‌یی، سری فوریه‌ی گسسته‌ی u نیز نامیده می‌شود. همچنین ضرایب فوریه‌ی گسسته شده می‌توانند با استفاده از جملات دقیق ضرایب فوریه‌ی u بیان شوند. اگر سری‌های فوریه‌ی $Su = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \hat{u}_k \phi_k$ در همه‌ی نقاط x_j به u همگرا شود، با استفاده از رابطه‌ی ۲ خواهیم داشت (رابطه‌ی ۳):

$$\tilde{u}_k = \hat{u}_k + \sum_{\substack{m=-\infty \\ m \neq k}}^{+\infty} \hat{u}_{k+Nm} \quad -N/2 \leq k \leq N/2 - 1 \quad (3)$$

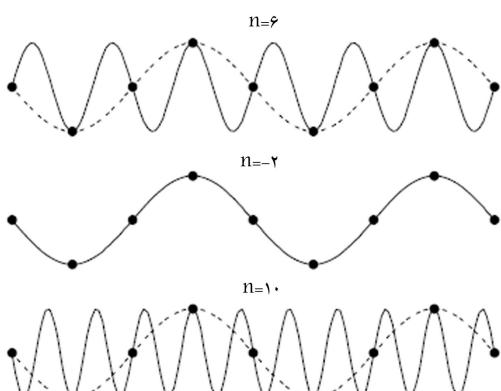
این رابطه نشان می‌دهد که \hat{u}_k آمین مود از چند جمله‌یی مثلثاتی درون یا ب u فقط به k آمین مود u بستگی ندارد؛ بلکه این مقدار به همه‌ی مودهای u که k آمین‌شان در شبکه‌ی گسسته‌سازی شده دارای اثر یکسان ^{۲۳} هستند، مربوط می‌شود. از آنجا که مقادیر توابع متعماد (x_j) و $\phi_k(x_j)$ مطابق شکل ۱ با هم برابرند، لذا بسامد $(k + Nm)$ آمین با بسامد k آمین در شبکه هم‌اثر هستند و در همه‌ی نقاط شبکه این بسامدها غیرقابل تشخیص هستند. به عبارت دیگر، در یک مجموعه‌ی گسسته از N نقطه با فاصله‌ی مساوی در بازه‌ی $[1, -1, 0, 1, 2, \dots]$ ، همه‌ی مودهای فوریه‌ی $e^{i\pi(k+Nm)}$ به ازاء ($m = 0, -1, \dots$) به ازاء ($m = 1, -1, 0, \dots$) نظر یکسان می‌رسند. شکل ۱، این مطلب را (برای بخش موهومی) در حالت $m = 0, 1, -1$ نشان می‌دهد.

تبديل فوریه‌ی گسسته (DFT) که نمونه‌گیری از تابع $(x)u$ در این نقاط (با فاصله‌ی مساوی) است، نمی‌تواند تمایز بین این مودها را تشخیص دهد. در واقع هر ضریب تبدیل فوریه‌ی گسسته برابر با مجموعه‌ی از همه‌ی ضرایبی است که مودهایی مربوط به آن‌ها روی نقاط شبکه، معادل به نظر می‌رسند. چند جمله‌یی مثلثاتی درون یا ب (از پایین ترین مرتبه، همان‌طور که در تقریب‌ها استفاده می‌شود) در نقاط شبکه‌یی بدون خطاست، اما در میان این نقاط چنین نیست و با بسط فوریه‌ی کوتاه‌شده تفاوت دارد و در واقع رابطه‌ی ۳ را به صورت رابطه‌ی ۴ نیز می‌توان نوشت:

$$I_N u = P_N u + R_N u \quad (4)$$

که در آن، خطای $R_N u$ که اختلاف میان چند جمله‌یی درون یا ب و سری فوریه قطع شده است، به منزله‌ی خطای همانندسازی شناخته می‌شود (رابطه‌ی ۵):

$$R_N u = \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} \left(\sum_{\substack{m=-\infty \\ m \neq k}}^{+\infty} \hat{u}_{k+Nm} \right) \phi_k \quad (5)$$



شکل ۱. پدیده‌ی همانندسازی.

در چند سال اخیر نیز تحقیقات متنوعی در رابطه با همانندسازی و حذف آن در روش‌های عددی متفاوت مانند روش شبکه‌ی طیفی PS^[۲۱] و RANS^[۲۲] و LES^[۲۳]، روش اختلاف فشرده‌ی تکیبی (CCD)^[۱۸] انجام شده است. همچنین تأثیر رفع خطای همانندسازی در الگوهای مختلف جریان مانند آبشار مشبک بولترمن^[۱۹] جریان تراک‌ناپذیر کاتال، داکت مربعی، و جریان تراک‌پذیر^[۲۰] بررسی شده است.

با توجه به مطالب ذکرشده، تاکنون در تحقیقات اشاره شده به بررسی مستقل تأثیر توان همانندسازی و حذف این خطای در شبکه‌ی سازی عددی مستقیم (DNS) جریان کاتال به روش شبکه‌ی طیفی پرداخته نشده است. همچنین تأثیر قانون $2/3$ در حذف خطای همانندسازی در راستاهای مختلف در الگوهای حذف همانندسازی در راستای قائم، حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی، و حذف همانندسازی در راستا (کامل) بررسی نشده است. ضمن آنکه هر چند در شرایط معمول «با استفاده از گام زمانی ثابت» مشخص شده است که الگوی متقارن انحرافی با رساختار چرخشی رجحان دارد،^[۱۵, ۱۷, ۱۸] ولی مطابق با پژوهشی در سال ۱۹۱۲^[۲۶] نشان داده شد که در صورت استفاده از گام زمانی متغیر و استفاده از قانون $2/3$ در راستای x و z ، دقت نتایج در ساختارهای چرخشی و متقارن انحرافی تفاوتی ندارند. لذا در این تحقیق به بررسی نتایج حاصل از جریان آشفته‌ی کاتال با استفاده از روش DNS و الگوی چرخشی با الگویت کام زمانی متغیر پرداخته می‌شود و تأثیر حذف خطای همانندسازی با الگوهای مختلف قانون $2/3$ در راستاهای متفاوت با رویکرد کاهش بیشینه‌ی هزینه‌ی محاسباتی ارائه می‌شود.

۲. تعریف مسئله

چنان‌که گفته شد، به طورکلی ۲ شیوه‌ی متعارف برای حذف خطای همانندسازی وجود دارد، که عبارت‌اند از: روش جابجایی فازها و روش پیمایشی^[۲۱] که البته هر دو توانایی بسط به حالت دو و سه بعدی را دارند. روش جابجایی فازها برای حذف عبارت همانندسازی نیز توسط اُرسلاگ و پترسون در سال ۱۹۷۱ ارائه شد. در این روش تبدیلات بر روی شبکه‌ی جابجاشده به اندازه‌ی Δ در فضای فیزیکی صورت می‌گیرد و بدین‌گونه تکیبات همانندسازی شده مربوط به جمله‌ی غیرخطی با هزینه‌ی روش دو برابر انتگرال گسسته‌ی پیچشی^[۲۲] از بین می‌رود، که البته بیشتر از هزینه‌ی روش پیمایشی است.^[۸] در این بخش به نحوی همانندسازی در گسسته‌سازی با استفاده از بسط فوریه و چبیشف و شیوه‌ی برخورد و حذف خطای همانندسازی در روش پیمایشی و یا قانون $2/3$ پرداخته می‌شود. اگر برای هر عدد صحیح N مجموعه‌ی از این نقاط در نظر گرفته شود (رابطه‌ی ۱):

$$x_j = \frac{2\pi j}{N} \quad j = 0, \dots, N - 1 \quad (1)$$

که در آن، x_j ‌ها به منزله‌ی نقاط یا گره‌های شبکه در بسط فوریه هستند، آنگاه ضرایب فوریه‌ی گسسته شده تابع مختلط u در بازه‌ی $[0, 2\pi]$ با توجه به نقاط شبکه‌ی فوق به این شرح بیان می‌شوند (رابطه‌ی ۲):

$$\tilde{u}_k = \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} u(x_j) e^{-ikx_j} \quad -N/2 \leq k \leq N/2 - 1 \quad (2)$$

چند جمله‌یی مثلثاتی درون یا ب u در هر نقطه عبارت است از:

$$I_N u(x) = \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} \tilde{u}_k e^{-ikx}$$

که در آن‌ها $x_j = \frac{\pi j}{N}$ است. البته \hat{s}_k ضریب فوریه‌ی گسسته‌ی تابع s است. با استفاده از رابطه‌ی تعامل تبدیل گسسته رابطه‌ی ۱۴ را خواهیم داشت:

$$\hat{s}_k = \sum_{m+n=k} \hat{u}_m \hat{\nu}_n + \sum_{m+n=k \pm N} \hat{u}_m \hat{\nu}_n = \hat{s}_k + \sum_{m+n=k \pm N} \hat{u}_m \hat{\nu}_n \quad (14)$$

که در آن، جمله‌ی دوم سمت راست، عبارت خطای همانندسازی است. اگر انتگرال گسسته‌ی پیچشی از این رابطه حاصل شود، معادله‌ی دیفرانسیل با روش طیفی گالرکین صحیح تقریب زده نشده است. این الگوریتم شبه‌طیفی نامیده شده است.^[۱۵] در این روش عبارت انتگرال گسسته‌ی پیچشی به هزینه‌ی معادل حاصل ضرب 3FFT و N محاسبه می‌شود. کل عملیات نیز با حاصل ضرب $(N \log_2(N)/2)$ انجام می‌شود. تعمیم محاسبه‌ی انتگرال گسسته‌ی پیچشی به حالت دو و سه بعدی نیز به همین ترتیب انجام می‌شود. کلید شیوه‌ی حذف خطای همانندسازی، استفاده از تبدیل گسسته با M نقطه به جای N نقطه است، به شرطی که $M \geq 3N/2$ باشد. در این روش از پیماشی یا قطع شدگی استفاده می‌شود. اگر روابط ۱۵ را فرض کنیم:

$$\begin{aligned} y_j &= \frac{\pi j}{M} \\ \bar{u}_j &= \sum_{k=-M/2}^{M/2-1} \check{u}_k e^{iky_j} \\ \bar{\nu}_j &= \sum_{k=-M/2}^{M/2-1} \check{\nu}_k e^{iky_j} \end{aligned} \quad (15)$$

بنابراین رابطه‌ی ۱۶ را خواهیم داشت:

$$\bar{s}_j = u_j \nu_j \quad (16)$$

و برای $j = 0, \dots, M-1$ داریم (رابطه‌ی ۱۷):

$$\check{u}_k = \begin{cases} \hat{u}_k & |k| \leq N/2 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (17)$$

عبارت‌های \bar{v}_j , \bar{u}_j و \bar{s}_j مقادیر u در نقاط $y_j = \frac{\pi j}{M}$ هستند، با توجه به اینکه u_j مقادیر u در نقاط $x_j = \frac{\pi j}{N}$ هستند. بدین ترتیب ضرایب \check{u}_k همان ضرایب \hat{u}_k هستند که برای اعداد موج اضافی مقادیر با صفر پوشانده شده‌اند. همچنین اگر رابطه‌ی ۱۸ برقرار باشد:

$$\check{s}_k = \frac{1}{M} \sum_{j=0}^{M-1} \bar{s}_j e^{-iky_j} \quad k = -\frac{M}{2}, \dots, \frac{M}{2} - 1 \quad (18)$$

بنابراین رابطه‌ی ۱۸ را خواهیم داشت:

$$\check{s}_k = \sum_{m+n=k} \check{u}_m \check{\nu}_n + \sum_{m+n=k \pm M} \check{u}_m \check{\nu}_n \quad (19)$$

که در اینجا مقادیر \check{s}_k برای $|k| \leq N/2$ مهم است و انتخاب M چنان صورت می‌گیرد که جمله‌ی دوم سمت راست برای این مقادیر k حذف شود. از آنجا که \check{u}_n و $\check{\nu}_n$ برای مقادیر $|m| > N/2$ صفر هستند، در نامناسب‌ترین حالت ممکن

این عبارت با خطای قطع شدگی $P_N u - u$ متعامد است، بنابراین رابطه‌ی ۶ را خواهیم داشت:

$$\|u - I_N u\|^2 = \|u - P_N u\|^2 + \|R_N u\|^2 \quad (6)$$

لذا خطای ناشی از درون‌بابی، در واقع همواره بزرگ‌تر از خطای ناشی از قطع شدگی سری فوریه است. بدین ترتیب k -امین مود درون‌بابی u به k -امین مود u و k -امین مود از درون‌بابی جبری u بستگی به k -امین مود و تمام مودهایی است که عدد موج آن بزرگ‌تر از N است. خطای همانندسازی برای نقاط درون‌بابی شده‌ی چیزیش بیان ساده‌تری دارد. به همین ترتیب بسط چیزیش تابع u برای رابطه‌ی ۷ است:

$$u(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \hat{u}_k T_k(x), \quad \hat{u}_k = \frac{2}{\pi C_k} \int_{-1}^1 u(x) T_k(x) w(x) dx \quad (7)$$

که در آن، $T_k(x) = \cos k\theta$ است. با توجه به روابط حاصل از گسسته‌سازی بسط چیزیش، نقاط کوادراتر در حالت چیزیش گاووس لوباتو (CGL) و وزن آن‌ها به ترتیب عبارت‌اند از (رابطه‌ی ۸):

$$\begin{aligned} x_j &= \cos \frac{\pi j}{N} \quad j = 0, \dots, N-1 \\ w_j &= \begin{cases} \frac{\pi}{N} & j = 0, N \\ \frac{\pi}{N} & j = 1, \dots, N-1 \end{cases} \end{aligned} \quad (8)$$

ساختار خطای همانندسازی در نقاط چیزیش گاووس لوباتو نیز مشابه با نقاط حاصل از بسط سری فوریه در رابطه‌ی ۶ است. با توجه به خاصیت تعامل در چند جمله‌ی بیی چیزیش برای $k = 0, \dots, N$ را خواهیم داشت:

$$(T_k, T_l)_N = \begin{cases} (T_k, T_l)_N & \text{if } l = 2mN \pm k, m \geq 0 \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases} \quad (9)$$

ولذا مشابه با رابطه‌ی ۳، رابطه‌ی ۱۰ به دست می‌آید:

$$\tilde{u}_k = \hat{u}_k + \sum_{j=mN \pm k}^{+\infty} \hat{u}_j \quad (10)$$

ساختار اصلی الگوریتمی در روش طیفی گالرکین برای حل مسائل غیرخطی و مسائل با ضرایب متغیر انتگرال گسسته‌ی پیچشی برای محاسبه‌ی حاصل ضرب $(u(x)\nu(x))$ است. رهیافت محاسباتی در روش تبدیل برای u و u استفاده از تبدیل معکوس گسسته‌ی فوریه (DFT) برای تبدیل $\hat{u}_m, \hat{\nu}_n$ به فضای فیزیکی برای ایجاد حاصل ضرب فوق و سپس استفاده از DFT برای محاسبه‌ی \check{s}_k است.

لذا تبدیلات گسسته به صورت رابطه‌های ۱۱ الی ۱۳ معرفی می‌شوند:

$$\begin{aligned} u_j &= \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} \hat{u}_k e^{ikx_j} \quad j = 0, \dots, N-1 \\ \nu_j &= \sum_{k=-N/2}^{N/2-1} \hat{\nu}_k e^{ikx_j} \end{aligned} \quad (11)$$

$$s_j = u_j \nu_j \quad j = 0, \dots, N-1 \quad (12)$$

$$\check{s}_k = \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} s_j e^{-ikx_j}, \quad k = -\frac{N}{2}, \dots, \frac{N}{2} - 1 \quad (13)$$

بالایی و $y = a$ پایینی ارض می‌شود. همچنین شرایط مرزی برای سرعت در جهت‌های z و x به صورت شرایط متناوب در روابط ۲۳ در نظر گرفته شده است:

$$\begin{aligned} u_{tot}(x, y, z+L_z; t) &= u_{tot}(x, y, z; t), \\ u_{tot}(x+L_x, y, z; t) &= u_{tot}(x, y, z; t) \end{aligned} \quad (23)$$

در تحلیل میدان در تولید شرایط اولیه، همه‌ی جزیات میدان سرعت سه بعدی اولیه با ایجاد یک میدان تصادفی سرعت و همچنین یک تحریک ایجاد شده است. سرعت و فشار کل میدان نیز به ۲ بخش ثابت و نوسانی تقسیم می‌شوند. بدین ترتیب میدان سرعت با حاصل جمع سرعت پایه و سرعت نوسانی برابر است (رابطه‌ی ۲۴):

$$u_{tot}(x; t) = U(y) e_x + u(x; t) \quad (24)$$

میدان فشار کل نیز با حاصل جمع عبارت خطی فشار در راستای x و فشار نوسانی برابر است (رابطه‌ی ۲۵):

$$p_{tot}(x; t) = x \frac{dP}{dx}(t) + p(x; t) = \prod_x(t) x + p(x; t) \quad (25)$$

همچنین گردایان میدان فشار با حاصل جمع گردایان میدان فشار پایه و گردایان فشار نوسانی برابر است (رابطه‌ی ۲۶):

$$\nabla p_{tot}(x; t) = \frac{dP}{dx}(t) e_x + \nabla p(x; t) = \prod_x(t) e_x + \nabla p(x; t) \quad (26)$$

با جای‌گذاری روابط ۲۴ و ۲۶ در رابطه‌ی ۲۱ خواهیم داشت (رابطه‌ی ۲۷):

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \nabla p = \nu \nabla^2 u - u_{tot} \cdot \nabla u_{tot} + \left[\nu \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} - \Pi_x \right] e_x \quad (27)$$

چنان‌که پیش از این نیز اشاره شد، در تحلیل جمله‌ی غیرخطی ∇u_{tot} از فرم‌های متفاوتی استفاده می‌شود که از نقطه‌نظر پیوستگی در ریاضیات یکسان است، ولی در صورت گسته‌سازی خصوصیات متفاوتی از خود بروز می‌دهند. با توجه به نتایج گزارش شده در پژوهش انجام شده^[۲۶] از ساختار چرخشی استفاده شده است که در این شیوه، جمله‌ی غیرخطی با رابطه‌ی ۲۸ برابر است:

$$(\nabla \times u_{tot}) \times u_{tot} + \frac{1}{2} \nabla \cdot (u_{tot} u_{tot}) \quad (28)$$

فرم چرخشی در شبیه‌سازی جریان آشفته‌ی همگن استفاده می‌شود. این فرم در تحلیل شبکه‌طیفی از خواص پایداری بهره‌مند است و محاسبه‌ی عددی آن نسبت به فرم استاندارد $u (\nabla \cdot u)$ نیازمند عملیات کمتری است.

۴. گسته‌سازی معادلات

۱.۴. گسته‌سازی مکانی

تقریباً همه‌ی روش‌های مطرح در CFD با اصلاحاتی می‌توانند در DNS نیز استفاده شوند و لذا گستره‌ی بزرگی از روش‌های عددی را می‌توان در شبیه‌سازی عددی مستقیم به کار برد. در این تحقیق با توجه به محدودیت امکانات سخت‌افزاری استفاده از روش شبکه‌طیفی^[۲۵] مد نظر بوده است و در آن منفصل‌سازی در جهت‌های افقی با توجه به شرایط مرزی متناوب با بسط سری فوریه و در جهت عمود بر دیواره‌ی بسط سری چیزیست انجام می‌شود. بنابراین برای هر یک از توابع سرعت با توجه به

$M \geq \frac{N}{2} - 1 - M$ است و درنهایت با انتخاب M به‌گونه‌ی مذکور ضرایب بدون همانندسازی حاصل می‌شود (رابطه‌ی ۲۰).

$$\hat{s}_k = \check{s}_k \quad k = -\frac{N}{2}, \dots, \frac{N}{2} - 1 \quad (20)$$

تعداد دفعات عملیات برای این روش تبدیل $(45/2) N \log_2(1/5N)$ است که از روش معمولی بدون حذف همانندسازی تقریباً ۵۰٪ بیشتر است. بنا به دلایل واضح، این شیوه گاهی «قانون ۳/۲» (rule 3/2) نامیده می‌شود. اگر به جای عامل M ، عامل $2FFT$ در دسترس باشد، شیوه‌ی حذف همانندسازی با انتخاب M از قرار گوچک ترین توان ۲ با شرط ارضای رابطه‌ی $1 - \frac{N}{2} \geq M$ اجرا می‌شود. از این شیوه با نام روش برشی (Truncation) و یا «قانون ۲/۳» (rule 2/3) یاد می‌شود.^[۲۸] به طور کلی امروزه این روش به منزله‌ی الگوی پذیرفته شده در کنترل خطای همانندسازی در تحلیل جریان کانال به روش DNS در حالات مختلف استفاده شده است.^[۲۹]

۳. میدان جریان

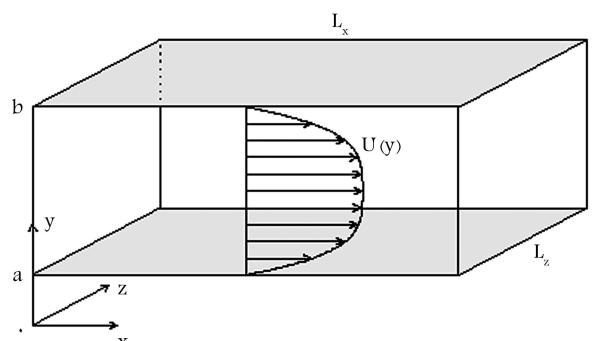
هندرسون کلی جریان در شکل ۲ ارائه شده است. سیال بین دو دیواره‌ی صلب ساکن^[۲۴] با مختصات $y = a$ و $y = b$ جریان دارد. سیال در راستای x با فرض وجود جریان پایه‌ی سهمی با معادله^[۲۵] $U(y) = 1 - y^2$ حرکت می‌کند. میدان محاسباتی جریان به شکل $[0, L_x] \times [a, b] \times [0, L_z]$ است که در آن $\Omega = 4\pi L_x L_z = 2\pi L_x$ معرف جهات متناوب در نظر گرفته شده در راستای x و z جریان است و ارتفاع کanal $a - b$ نیز برابر ۲ واحد است. ابعاد فیزیکی میدان جریان حاصل از یک شبکه‌ی نقاط $128 \times 65 \times 128$ است. عدد رینولد اصطکاکی حاصله حدوداً برابر با ۱۷۵ است که دقت لازم گسته‌سازی مکانی در تحلیل جریان به روش شبیه‌سازی عددی مستقیم در هر ۳ راستا را برآورده می‌سازد.

معادلات حاکم شامل معادلات تاویر-استوکس تراکم‌ناپذیر با شرایط مرزی متناوب در راستای x و z و معادلات بقایی اندازه‌ی حرکت و جرم هستند که به صورت رابطه‌های ۲۱ و ۲۲ بیان می‌شوند:

$$\frac{\partial u_{tot}}{\partial t} + u_{tot} \cdot \nabla u_{tot} = -\nabla p_{tot} + \nu \nabla^2 u_{tot} \quad (21)$$

$$\nabla u_{tot} = 0. \quad (22)$$

در این معادلات، $u_{tot}(x; t)$ سرعت کل میدان جریان، و $p_{tot}(x; t)$ فشار کل در میدان جریان است. برای سرعت شرط مرزی عدم لغزش $= 0$ در جداره‌ی



شکل ۲. مدل شماتیک میدان محاسباتی جریان در کanal.

که در آن، L اپلیکاتور خطی و C ثابت هستند. حال با فرض این بسط (رابطه‌ی ۳۶) برای مشتق زمانی در گام $n+1$

$$\frac{dy}{dt} \Big|_{t=t^{n+1}} \simeq \frac{1}{\Delta t} \left(\zeta \cdot y^{n+1} - \sum_{q=0}^{J-1} \alpha_q y^{n-q} \right) \quad (36)$$

و فرض ضرایب $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{J-1}$ برای بسط عبارت غیرخطی N به شکل $N = \sum_{q=0}^{J-1} \beta_q N^{n-q}$ طی ۳ مرحله در این روش می‌شود. در این روش $\beta_0, \alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{J-1}$ ضرایب عددی هستند که در این روش ضرایب مذکور عبارتند از: $\zeta = 11/6$, $\alpha_0 = -3$, $\alpha_1 = 1/5$, $\alpha_2 = -1/3$, $\beta_0 = 3$, $\beta_1 = -3$, $\beta_2 = 1$.

۵. ارائه و تحلیل نتایج

در این تحقیق، تحلیل جریان سیال بین دو دیواره‌ی صلب ساکن با فرض وجود جریان پایه‌ی سهمی با استفاده از حل مستقیم معادلات ناویر-استوکس تراکم ناپذیر به روش شبیه‌طیفی و شرایط مرزی متناظر در راستای x و z صورت گرفته است. زمان لازم برای تحلیل جریان با توجه به معیار ذکر شده در پژوهشی در سال $2001^{[21]}$ برابر $s = 300$ ($T = 120000$ گام زمانی) و اعداد رینولدز اولیه $Re_L = 4000$ معادل غلظت اولیه $v = 1/4000$ در نظر گرفته شده است. میدان محسوباتی جریان $[0, 2\pi] \times [-1, 1] \times [0, 4\pi]$ است و شبکه‌ی مشبندی $128 \times 65 \times 128$ انتخاب شده است. عدد رینولدز اصطکاکی حاصله $Re_\tau = 175$ دقت لازم گسته‌سازی مکانی در تحلیل جریان به روش شبیه‌سازی مستقیم را برآورده کرده است. گسته‌سازی مکانی با روش تربیتی (شبیه‌طیفی) و تاوا(t)، در ساختار چرخشی و استفاده از بسط سری فوریه در منفصل‌سازی‌های افقی و بسط چیزیف در جهت عمود بر دیواره انجام شده است. حل معادلات تاوا لحاظکردن تصحیح تا و معادلات نهایی هلموت و استفاده از روش ارائه شده در پژوهشی در سال $1987^{[24]}$ انجام شده است. گسته‌سازی زمانی با روش SBDF^۳ و گسته‌سازی مکانی جمله‌ی غیرخطی با روش چرخشی انجام شده است. همچنین در جهت کاهش محاسبات و امکان افزایش گام زمانی از الگوریتم با گام‌های زمانی متغیر استفاده شده است. بدین ترتیب با درنظرگرفتن محدوده‌ی مجاز تغییر عدد کورانت CFL در بازه‌ی $0, 6/4, 0, 10/6$ امکان تغییر در هر گام زمانی ایجاد می‌شود. در این روش گام زمانی اولیه $dt = 1/2(dt_{\min} + dt_{\max})$ و کرانه‌ی پایین بازه‌ی گام زمانی $dt_{\min} = 0, 050$ است و امکان افزایش گام زمانی به میزان $dt_{\max} = 0, 050$ وجود دارد.^[27] بازساختار چرخشی حالت تحلیل جریان بدون حذف: همانندسازی، همانندسازی در راستای قائم، همانندسازی در راستای طولی و عرضی جریان، و همانندسازی در هر ۳ راستا صورت گرفته و جمع‌بندی لازم ارائه شده است.

در شکل ۳، تغییرات مقادیر شدت آشفتگی $u\bar{u}$ ارائه شده است. در این نمودار تغییرات قابل ملاحظه‌ی میان روش‌های همانندسازی غیرمحذوف و حذف همانندسازی در راستای قائم از یک سو و روش‌های حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی و حذف کامل همانندسازی مشاهده می‌شود. بیشینه‌ی اختلاف در قله‌ی نمودار در ۲ موقعیت $y = 1, 57$ میان روش همانندسازی غیرمحذوف و حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی به ترتیب برابر $0, 2$ و $0, 5E$ ($E = 1, 03$) در حدود $5, 27$ برابر است. انحراف و اختلاف در سایر مقادیر آماری نیز وجود دارد که برای نمونه شدت آشفتگی $w\bar{w}$ و $\bar{v}\bar{v}$ در شکل‌های ۴ و ۵ ارائه شده است. مطابق این شکل‌ها نتایج روش همانندسازی غیرمحذوف به الگوی

تبديل میدان سرعت از فضای فیزیکی به فضای طیفی در راستای x و z با استفاده از تبدیل فوریه رابطه‌ی ۲۹ را خواهیم داشت:

$$u(x, y, z) = \sum_{k_x=-N_x/2+1}^{N_x/2} \sum_{k_z=-N_z/2+1}^{N_z/2} \hat{u}(k_x, y, k_z) e^{i\pi i(k_x x/L_x + k_z z/L_z)} \quad (29)$$

که در آن N_x و N_z به ترتیب تعداد نقاط در جهت x و z ها ضرایب بسط فوریه و k_x و k_z به ترتیب طول میدان حل در جهات x و z است و \hat{u} نیز خودتابعی از است که با استفاده از تبدیل چیزیف به صورت رابطه‌ی ۳۰ تعریف می‌شود:

$$\hat{u}(kx, y, kz) = \sum_{n=0}^{N_y} \tilde{u}(kx, n, kz) T_n(y) \quad (30)$$

که در آن، $T_n(y)$ جملات چندجمله‌ی چیزیف در y مربوطه و \tilde{u} ضرایب این چند جمله‌ی ها و N_y تعداد نقاط در جهت y هستند. در جهت‌های x و z شبکه به صورت یکنواخت مطابق رابطه‌ی ۳۱ در نظر گرفته شده است:

$$x_l = \frac{l x_L}{N_x} \quad -\frac{N_x}{2} + 1 \leq l \leq \frac{N_x}{2} \\ z_m = \frac{m z_L}{N_z} \quad -\frac{N_z}{2} + 1 \leq m \leq \frac{N_z}{2} \quad (31)$$

که در آن، x_l فاصله‌ی نقطه‌ی l در جهت x و z_m فاصله‌ی نقطه‌ی m در جهت z است. با توجه به اینکه $-1, 1 \in [y]$ ، لذا نقاط در این جهت به صورت رابطه‌ی ۳۲ تعریف می‌شوند که y_n نقطه‌ی n در جهت y است:

$$y_n = \cos \left(\frac{n\pi}{N_y} \right) \quad n \in (0, N_y) \quad (32)$$

۲.۴. گسته‌سازی زمانی

روش مختلفی در گسته‌سازی زمانی در قالب ۲ شیوه‌ی لغزشی^{۲۶} و به روش‌های کوپلین یا مونولیتیک^{۲۷} دسته‌بندی می‌شوند. در این نوشتار با توجه به نتایج ارائه شده در پژوهشی در سال $1987^{[24]}$ شیوه‌ی مونولیتیک به صورت استفاده از گسته‌سازی زمانی پیشرو اول مرتبه‌ی یک برای جملات صریح و گسته‌سازی زمانی پیشرو اول مرتبه‌ی سه برای جملات ضمنی مدد نظر بوده است. در این الگوریتم که به نام $SBDF^3$ مشهور است، اگر معادله‌ی اندازه‌ی حرکت به صورت رابطه‌ی ۳۳ بازنویسی شود:

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \nabla q = \nu \nabla^2 u - N(u) + \left[\nu \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} - \Pi_x \right] \quad (33)$$

که در آن، $q \triangleq p + 1/2 u \cdot u$ و جمله‌ی غیرخطی ∇u_{tot} با ساختار چرخشی به صورت رابطه‌ی ۳۴ است:

$$N(u) \triangleq (\nabla \times u) \times u + U \frac{\partial u}{\partial x} + \nu \frac{\partial U}{\partial y} e_x \quad (34)$$

پس از تبدیل فوریه رابطه‌ی ۳۵ را خواهیم داشت:

$$\frac{\partial \tilde{u}}{\partial t} + \tilde{\nabla} \tilde{q} = \tilde{L} \tilde{u} - \widetilde{N(u)} + \tilde{C} \quad (35)$$

جریان \overline{vv} برابر $4/20\%$ و شدت آشفتگی در عرض جریان \overline{ww} برابر $3/33\%$ است.

تغییرات عدد کورانت CFL در الگوهای ذکر شده روش های مختلف حذف همانندسازی نیز ثبت و در شکل ۶ ارائه شده است. با توجه به امکان تغییر گام زمانی در تحلیل جریان، کنترل تغییرات عدد کورانت در محدوده $[0, 40]$ در راستای کنترل پایداری حل الگوی چرخشی صورت می گیرد.

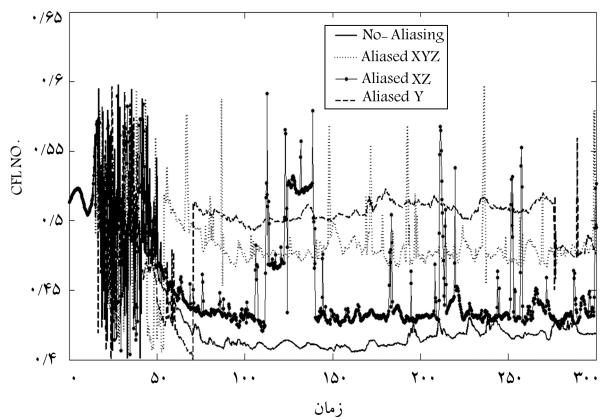
در ادامه برای صحبت سنجی، از مقایسه نمودار پروفیل سرعت میانگین محاسباتی با قوانین تحلیلی و تجربی مقیاس شده برای زیر لایه ویسکوز و لایه داخلي موسوم به قانون جداره در شکل ۷ استفاده شده است.^[۱۰] اگر سرعت اصطکاکی u^* از رابطه $y^+ \approx 37$ بدست آید:

$$u^* \triangleq \sqrt{\nu \frac{dU}{dy} \Big|_{y=0}} \quad (37)$$

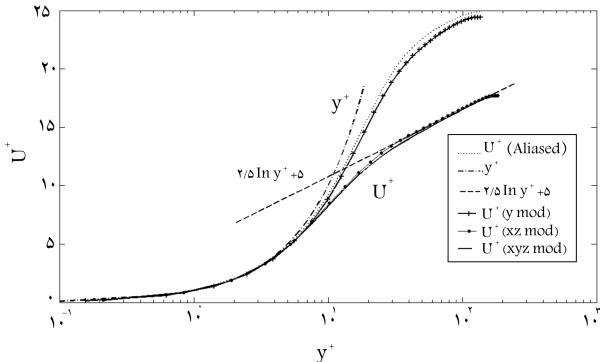
که در آن، $U(y)$ پروفیل سرعت میانگین است. در مقیاس، دیواره ای ابعاد و سرعتها برابر $U^+ \triangleq U/u^*$, $y^+ \equiv y u^*/\nu$, $y^+ < 10$ معرفی می شود. چنان که می دانیم، رابطه $y^+ = 2/5 \ln y^+ + 5$ برقرار است:

$$\begin{aligned} U^+ &= y^+ & y^+ &< 10 \\ U^+ &= 2/5 \ln y^+ + 5 & y^+ &\geq 10 \end{aligned} \quad (38)$$

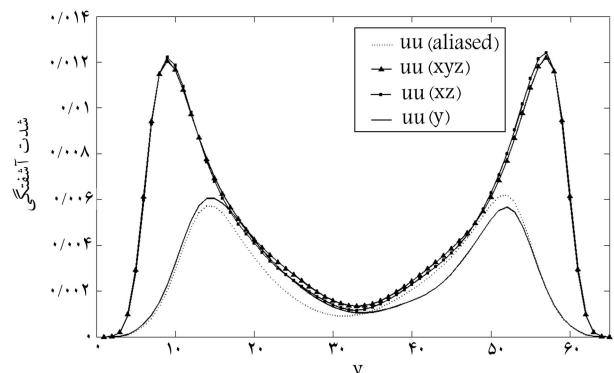
در شکل ۷ مشاهده می شود نتایج حاصل از سرعت میانگین در همه روش ها در ناحیه زیر لایه ویسکوز با قانون جداره هم خوانی دارد.



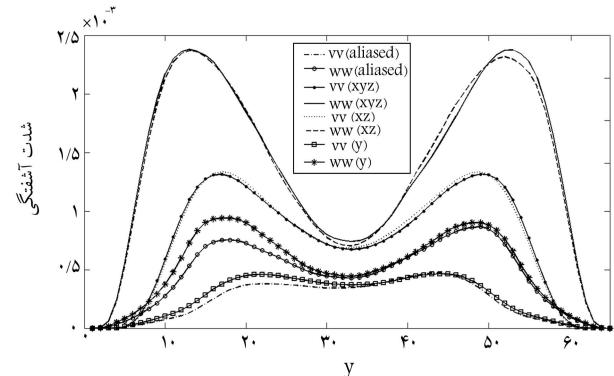
شکل ۶. تغییرات عدد کورانت CFL در روش های مختلف حذف همانندسازی.



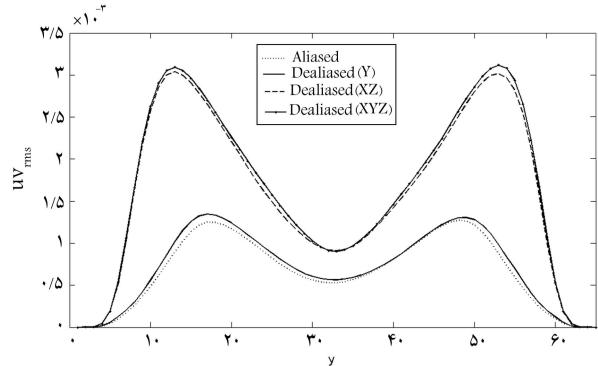
شکل ۷. نمودار قانون جداره.



شکل ۳. تغییرات مقادیر شدت آشفتگی \overline{uu} .



شکل ۴. تغییرات مقادیر شدت آشفتگی \overline{ww} و \overline{vv} .



شکل ۵. تغییرات مقادیر تنش رینولدز uv_{rms} .

حذف همانندسازی در راستای قائم نزدیک و نتایج روش حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی به الگوی حذف همانندسازی در ۳ راستا نزدیک تر است. بیشینه‌ی اختلاف \overline{vv} در میان روش همانندسازی غیرمحذوف و روش حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی در حدود $7/57$ برابر و برای \overline{ww} در حدود $9/6$ برابر است. بیشینه‌ی اختلاف در uv_{rms} میان الگوی همانندسازی غیرمحذوف و روش حذف همانندسازی کامل و در حدود $5/9$ برابر است. این بیشینه‌ی تفاوت میان روش های همانندسازی غیرمحذوف و حذف همانندسازی در راستای قائم برای شدت آشفتگی \overline{vv} و \overline{ww} به ترتیب برابر $28/6$ و $28/7$ ٪ است. میانگین تفاوت مقادیر شدت آشفتگی میان دو روش حذف همانندسازی در ۳ راستا و حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی در مقادیر شدت آشفتگی در راستای جریان \overline{uu} برابر $51/5$ ٪، در مقادیر شدت آشفتگی در راستای قائم

جدول ۱. پارامترهای آشتفتگی در روش‌های مختلف حذف همانندسازی.

روش	زمان اجرا (s)	استهلاک (u+U)	انرژی نرمالیزه (u+U)	سرعت برشی (u+U)	انحراف معیار استاندارد دیواره
غیرمحذوف	۳۷۸۰۶	۰,۰۲۴۸۱۵	۰,۰۲۲۸۸۴۴۲	۰,۰۵۶۲۲۹۳	۰,۰۵۰۵۷۰۸۹۴
در راستای قائم	۲۸۴۰۵	۰,۰۲۴۸۴۷۶	۰,۰۲۳۹۷۴۸۰۵	۰,۰۵۷۰۸۹۴	۰,۰۵۰۵۷۰۸۹۴
در سه راستا-(کامل)	۲۱۸۹۰	۰,۰۱۸۶۶۷۸	۰,۰۳۸۲۸۳۵۳۵	۰,۰۷۹۰۹۳	۰,۰۷۹۰۹۳
در راستای طولی و عرضی	۲۲۶۰۰	۰,۰۱۸۶۰۰۴	۰,۰۳۷۷۸۶۷۲۵	۰,۰۷۸۳۹۳	۰,۰۷۸۳۹۳

۱. در صورت استفاده از میدان جریان با ابعاد مشخص و مشبندی معین، الگوی بدون حذف خطای همانندسازی در مقایسه با سایر روش‌های اصلاحی دارای دقت کافی نیستند. این تغییرات در مقادیر آماری آشتفتگی در حدود ۶ تا ۱۰٪ برابر برآورد شده است. نتایج حاصله از نمودار لگاریتمی سرعت میانگین در این روش‌ها در ناحیه انتقالی و داخلی نیز بیانگر این تفاوت معنادار است. در میان سایر ویژگی‌های آشتفتگی نیز بیشینه اندکی در این روش نرمالیزه شده است.

این بی‌دقیقی حتی در صورت برقراری شرط پایداری زمانی برای جریان با استفاده از الگوریتم با گام‌های زمانی متغیر و کنترل عدد کرانت در محدوده‌ی مجاز حاصل نمی‌شود. بنابراین در راستای دستیابی به دقت مناسب در روش‌های بدون حذف خطای همانندسازی و حذف همانندسازی در راستای قائم ضروری است تا نسبت به تغییر ابعاد و ریزکردن شیکه اقدام شود، که با تبعات افزایش زمان و هزینه محاسباتی مواجه است.

۲. همچنین نتایج حاصله از این تحقیق نشان داد که حذف خطای همانندسازی در راستای قائم به تنها بیان نیز با مشکلاتی مشابه با الگوی بدون حذف خطای همانندسازی مواجه است و اصلاحات اساسی در جهت کاهش خطای همانندسازی ایجاد نمی‌شود.

۳. این بررسی نشان می‌دهد که در صورت استفاده از شیوه‌ی پیمایشی و حذف تأثیر همانندسازی در راستای x و z نتایج حاصله با نتایج تجربی و عددی تأیید شده تطابق سیار مناسبی دارد. البته دقت الگوی حذف همانندسازی در راستای x اندکی بیشتر از زیابی می‌شود. میانگین تفاوت مقادیر آماری آشتفتگی میان ۲ روش حذف همانندسازی در 3 و 2 راستای طولی و عرضی حدوداً بین 3 تا 5 درصد است. با توجه به این نتایج، تفاوت مقادیر آماری شدت آشتفتگی در 2 روش ذکر شده قابل ملاحظه نیست و به عبارت دیگر تأثیر خطای همانندسازی در راستای قائم قابل توجه نیست.

۴. همچنین با توجه به نتایج مربوط به زمان انجام محاسبات زمان تحلیل جریان در صورت استفاده از الگوریتم اصلاحی حذف همانندسازی در 3 راستا، در حدود 33% کاهش می‌یابد که مبنی کارایی مناسب این روش علی‌رغم افزایش تعداد دفعات عملیات است. این مستله به دلیل صفرشدن ضوابط \hat{u} برای اعداد موج اضافی در هر گام زمانی در این روش هاست، لذا روش‌های بهجودیافته‌ی حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی و حذف کامل همانندسازی با الگوریتم گام زمانی متغیر منجر به کاهش زمان اجرا و صرفه‌جویی در هزینه محاسباتی می‌شوند و الگوی مناسب تری در تحلیل جریان در میدان‌های بزرگ‌تر و با اعداد ریزولوژی بالاتر با توجه به محدودیت‌های سخت‌افزاری موجود است.

در حالی‌که این مقایسه در ناحیه انتقالی و همچنین محدوده‌ی لایه‌ی داخلی نشان می‌دهد که روش‌های حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی و حذف کامل همانندسازی مطابق الگوی لگاریتمی رفتار می‌کنند؛ ولی نتایج در 2 روش دیگر با نمودار تفاوت معناداری دارد.

در جدول ۱، نتایج مربوط به زمان انجام محاسبات، سرعت برشی دیواره، انرژی نرمالیزه‌ی کل، استهلاک، و انحراف معیار استاندارد سرعت نیز ارائه شده است. رابطه‌های 39 و 40 برای محاسبه‌ی انحراف معیار استاندارد و انرژی نرمالیزه شده‌ی حاصل از سرعت لحظه‌یی استفاده شده است.

$$\sqrt{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^{T_1} \frac{1}{L_x L_y L_z} \times \int_a^b \int_z^L \int_u^b (u_i - u_{i_{mean}}) \cdot (u_i - u_{i_{mean}}) dx dy dz} \quad (39)$$

$$\sum_{i=1}^{T_1} \frac{1}{L_x L_y L_z} \int_a^b \int_z^L \int_u^b u_i \cdot u_i dx dy dz \quad (40)$$

با توجه به جدول ۱ مشخص می‌شود که مقادیر سرعت برشی دیواره، انرژی نرمالیزه‌ی کل، استهلاک، و انحراف معیار استاندارد سرعت در روش‌های همانندسازی غیرمحذوف و حذف همانندسازی در راستای قائم مشابه بیشتری دارد و این پارامترها در الگوهای حذف همانندسازی در راستای طولی و عرضی و حذف کامل همانندسازی نیز مقادیری نزدیک‌تر دارند. بیشینه‌ی این تفاوت پارامترها در مقدار انرژی در حدود 96% میان روش‌های همانندسازی غیرمحذوف و حذف همانندسازی در 3 راستا و کمینه‌ی آن در استهلاک بین همین 2 روش در حدود 3% برآورد می‌شود. ضمن آنکه زمان اجرا در روش بدون حذف خطای همانندسازی بسیار بیشتر از الگوهای اصلاحی بوده است.

۶. نتیجه‌گیری

در این پژوهش تأثیر همانندسازی و الگوهای حذف خطای همانندسازی در جریان یک کانال تراکم ناپذیر بررسی شده است. تحلیل جریان با الگوی شبه‌طبیعی در روش شبیه‌سازی مستقیم و الگوریتم گام زمانی متغیر و ساختار چرخشی از جمله جابجاگی انجام شده است. با توجه به نمودارها و نتایج ارائه شده به طور کلی مشاهده می‌شود که:

پابنوهت‌ها

1. Chebyshev
2. dealised
3. no dealiasing
4. dealiase Y
5. dealiase XYZ
6. dealiase XZ
7. blow up
8. general circulation model
9. aliased
10. multigrid
11. wavelets
12. Taylor-Green vortex
13. rotational
14. skew-symmetric
15. convection
16. divergence
17. aliasing
18. combined compact difference (CCD)
19. cascaded lattice Boltzmann
20. airfoil
21. padding
22. convolution sum
23. alias
24. pouisule flow
25. pesodu spectral
26. splitting method
27. Monolithic
28. third order backwards difference scheme

9. Canuto, C., Hussaini, M.Y., Quarteroni, A. and Zang, T.A., *Spectral Methods. Evolution to Complex Geometries and Applications to Fluid Dynamics*, Series, Scientific Computation, Springer, pp. 83-183 (2007).
10. Van der Vegt, J.J.W. and Rhebergen, S. "Discrete fourier analysis of multigrid algorithms", Department of Applied Mathematics, University of Twente, Enschede. ISSN 1874-4850 (2011).
11. Liu, H. and Li, Y.Z. "On the aliasing error in a class of bidimensional wavelet subspaces", *Appl. Math. J. Chinese Univ.*, **26**(1), pp. 77-85 (2011).
12. Goodman, J., Hou, T. and Tadmor, E. "On the stability of the unsmoothed Fourier method for hyperbolic equations", *Numer. Math.*, **67**, pp. 93-129 (1994).
13. Brachet, M.E., Meiron, D.I., Orszag, S.A., Nickel, B.G., Morf, R.H. and Frisch, U. "Small-scale structure of the Taylor-Green vortex", *J. Fluid Mech.*, **130**, pp. 411-452 (1983).
14. Brachet, M.E. "Direct simulation of three-dimensional turbulence in the Taylor-Green vortex", *Fluid Dyn. Res.*, **8**, pp. 1-8 (1991).
15. Zang, T.A. "On the rotation and skew-symmetric forms for incompressible flow simulations", *Appl. Numer. Math.*, **7**, pp. 27-40 (1991).
16. Zang, T.A. "Spectral methods for simulations of transition and turbulence", *Computer Methods in Applied Mechanics and Eng.*, **80**(1-3), pp. 209-221 (1990).
17. Blaisdell, G.A., Spyropoulos, E.T. and Qin, J.H. "The effect of the formulation of the nonlinear terms on aliasing errors in spectral methods", *Appl. Numer. Math.*, **21**(3), pp. 207-219 (1996).
18. Kravchenko, A.G. and Moin, P. "On the effect of numerical errors in large eddy simulations of turbulent flows", *J. Comput. Phys.*, **131**(2), pp. 310-322 (1997).
19. Chung, D. and McKEON, B.J. "Large-eddy simulation of large-scale structures in long channel flow", *J. Fluid Mech.*, **661**, pp. 341-364 (2010).
20. Chung, D. and Pullin, D.I. "Large-eddy simulation and wall modelling of turbulent channel flow", *J. Fluid Mech.*, **631**, pp. 281-309 (2009).
21. Hou, T. and Li, R. "Computing nearly singular solutions using pseudo-spectral methods", *J. of Comput. Phys.*, **226**, pp. 379-397 (2007).
22. Schluter J.U. and Pitsch, H. "Anti-aliasing filters for coupled reynolds- averaged/ large-eddy simulations", *AIAA J.*, **43**(3), pp. 608-616 (2005).
23. Sengupta, T.K., Vijay, V.V.S.N. and Bhaumik, S. "Further improvement and analysis of CCD scheme: Dissipation discretization and de-aliasing", *J. of Computational Physics*, **228**(17), pp. 6150-6168 (2009).
24. Kirby, R.M. and Karniadakis, G.E. "De-aliasing on non-uniform grids: Algorithms and applications", *J. Comput. Phys.*, **191**, pp. 249-264 (2003).
25. Geier, M. "De-aliasing and stabilization formalism of the cascaded lattice Boltzmann automaton for under-resolved high Reynolds number flow", *Int. J. Numer. Meth. Fluids*, **56**, pp. 1249-1254 (2008).

منابع (References)

1. Kim, J., Moin, P. and Moser, R.D. "Turbulence statistics in fully developed channel flow at low Reynolds number", *J. Fluid Mech.*, **177**, pp. 133-166 (1987).
2. Hoyas, S. and Jim'enez, J. "Scaling of the velocity fluctuations in turbulent channels up to $Re\tau=2000$ ", *Phys. of Fluids*, **18**, pp. 351-356 (2006).
3. Iwamoto, K., Kasagi, N. and Suzuki, Y., *Direct Numerical Simulation of Turbulent Channels Flow at $Re\tau=2320$* , Proc 6th Symposium Smart Control of Turbulence, Tokyo (2005).
4. Boyd, J.P. *Chebyshev and Fourier Spectral Methods*, Publisher: Dover Publications, pp. 202-218 (2001).
5. Orszag, S.A. "Numerical simulation of incompressible flows within simple boundaries: I. Galerkin (spectral) representations", *Stud. Appl. Math.*, **50**, pp. 293-327 (1971a).
6. Arakawa, A. "Computational design for long-term numerical integration of the equations of fluid motion: Two-dimensional incompressible flow. Part I.", *J. Computational Physics*, **1**(1), pp.119-43 (1966). (reprinted *J. Comp. Phys.*, **135**, pp. 103-114 (1997)).
7. Kreiss, H.O. and Oliiger, J. "Stability of the Fourier method", *SIAM J. Numer. Anal.*, **16**(3), pp. 421-433 (1979).
8. Canuto, C., Hussaini, M.Y., Quarteroni, A. and Zang, T. A., *Spectral Methods: Fundamentals in Single Domains*, Scientific Computation, Springer, pp. 121-135 (2006).

26. Rajabi, E. and Kavianpoor, M.R. "Optimum algorithm of time discritization for channel flow analysis in direct numerical simulation method", by *Int. J. of Civil Eng.*, **10**(4), pp. 337-344 (2012).
27. Hamlington, P.E., Krasnov, D., Boeck, T. and Schumacher, J. "Statistics of the energy dissipation rate and local enstrophy in turbulent channel flow", *Physica D, Nonlinear Phenomena*, **241**(3), pp. 169-177 (2012).
28. Thais, L., Tejada Martinez, A.E., Gatski, T.B. and Mompean, G. "A massively parallel hybrid scheme for direct numerical simulation of turbulent viscoelastic chan-
- nel flow", *Computers & Fluids*, **43**, pp. 134-142 (2011).
29. Canuto, C., Hussaini, M.Y., Quarteroni, A. and Zang, T.A., *Spectral Methods in Fluid Dynamics*, Berlin etc., Springer-Verlag, pp. 119-123 (1987).
30. Tennekes, H. and Lumley, J.L., *A First Course in Turbulence*, MIT Press, pp. 149-164 (1972).
31. Abe, H., Kawamura, H. and Matsuo, Y. "Direct numerical simulation of a fully developed turbulent channel flow with respect to the Reynolds number dependence", *Phys. Fluids*, **11**, pp. 943-945 (2001).

ON THE EFFECT OF ALIASING ERRORS IN THE ROTATIONAL FORM FOR CHANNEL FLOW ANALYSIS IN DIRECT NUMERICAL SIMULATION

E. Rajabi (corresponding author)

rajabi@dena.kntu.ac.ir

M.R. Kavianpoor

kavianpour@kntu.ac.ir

Dept. of Civil Engineering

Khaje Nasir Toosi University of Technology

Sharif Civil Engineering Journal

Volume 29, Issue 2, Page 3-12, Original Article

© Sharif University of Technology

- Received 30 November 2010; received in revised form 6 August 2011; accepted 4 March 2012.

Abstract

The objective of this work is to perform aliased and de-aliased direct numerical simulation of a turbulent channel flow with a variable time-stepping algorithm. The time advancement is carried out by an implicit 3rd order backward difference scheme for linear terms, and explicit forward Euler for nonlinear terms (SBDF3), in $T=300s$ (about 12000 time step). A τ pseudo spectral method is employed on $128 \times 65 \times 128$ computational grids in $\Omega = [0.4\pi] \times [-1.1] \times [0.2\pi]$. The Fourier series in stream-wise and span-wise directions and Chebychev polynomial expansion in a normal direction are employed. The friction Reynolds number is $Re_\tau = 175$ and initial viscosity is set to $\nu = 1/4000$. The effect of aliasing errors is examined in the NoDealiasing scheme. Also, the product's aliasing errors are eliminated by truncating the Fourier coefficients of the velocity and the product, using the so-called “2/3 rule”, in three schemes of: DealiasY, DealiasXZ and DealiasXYZ. A comparison of turbulence intensities is made over the interval from $T_0 = 100$ to $T_1 = 300$. The results of turbulence statistics, wall-shear velocity, standard deviation, overall CPU time and total normalized energy of instantaneous velocities have also been collected. Also, the results of the mean velocity profile are compared to the scaling laws for viscous and inertial layers in all schemes. The present results of turbulence strength show significant discrepancies between the results of NoDealiasing and DealiasY schemes and the DealiasXZ and DealiasXYZ schemes at the other side. Also there are no considerable differences between DealiasXZ and DealiasXYZ results. The differences between computed values of turbulent quan-

ties vary from 96% in total normalized energy to 3% in dissipation. Compared to the NoDealiasing scheme, modified DealiasXYZ reduces the computational time around 33%. Therefore, from a practical standpoint, the choice between the costly, ordinary, and de-aliased rotational form reduces to the last one, if the final decision rests on economics.

Key Words: Direct numerical simulation (DNS), τ pseudo spectral method, channel flow, aliasing errors, variable time-stepping algorithm.